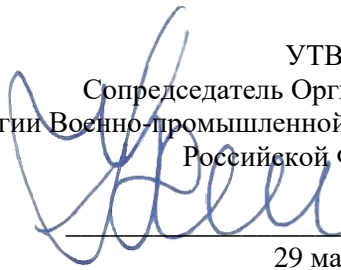


УТВЕРЖДАЮ
Сопредседатель Оргкомитета –
член коллегии Военно-промышленной комиссии
Российской Федерации



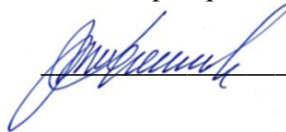
М. Осыко
29 марта 2022 г.

Сопредседатель Оргкомитета –
Руководитель Национального центра развития
технологий и базовых элементов робототехники



О. Мартьянов
29 марта 2022 г.

Сопредседатель Оргкомитета –
Директор НИИ робототехники и процессов управления
Южного федерального университета



В. Пшихопов
29 марта 2022 г.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

XVII Всероссийская научно-практическая конференция
«Перспективные системы и задачи управления»

и

XIII молодежная школа-семинар
*«Управление и обработка информации в технических
системах»*

4 - 8 апреля 2022
п. Домбай, Карачаево-Черкесская Республика

ОРГАНИЗАТОРЫ

- Коллегия Военно-промышленной комиссии Российской Федерации
- Министерство обороны Российской Федерации
- Министерство внутренних дел Российской Федерации
- Министерство по делам гражданской обороны, чрезвычайным ситуациям и ликвидации последствий стихийных бедствий Российской Федерации
- Министерство промышленности и торговли Российской Федерации
- Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
- Федеральная служба безопасности Российской Федерации
- Федеральная служба войск национальной гвардии Российской Федерации
- Военно-научный комитет Вооруженных сил Российской Федерации
- Морской научный комитет Минобороны России
- Фонд перспективных исследований
- Национальный центр развития технологий и базовых элементов робототехники
- Главное управление инновационного развития Министерства обороны Российской Федерации
- Главное управление вооружения Вооруженных сил Российской Федерации
- Управление перспективных межвидовых исследований и специальных проектов Министерства обороны Российской Федерации
- Главный научно-исследовательский испытательный межвидовой центр перспективного вооружения Министерства обороны Российской Федерации
- Секции по оборонным проблемам Министерства обороны при Президиуме РАН
- Академия инженерных наук им. А.М. Прохорова
- ФГУ ВНИИ ГОЧС (Федеральный центр науки и высоких технологий) МЧС России
- 3 ЦНИИ Министерства обороны Российской Федерации
- 46 ЦНИИ Министерства обороны Российской Федерации
- АО «Объединенная судостроительная корпорация»
- АО «Государственный научно-исследовательский навигационно-гидрографический институт»
- АО «Концерн радиостроения «Вега»
- АО «СПМБМ "Малахит"»
- ФГБУ «Национальный исследовательский центр «Институт имени Н.Е. Жуковского»
- ПАО «Пермская научно-производственная приборостроительная компания»
- ПАО «Сатурн»
- ФГУП «Крыловский государственный научный центр»
- ФГУП «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем»

- АО «ЦНИИ автоматики и гидравлики»
- АО «НКБ робототехники и систем управления»
- Ассоциация предприятий индустрии беспилотных авиационных систем
- Институт проблем морских технологий Дальневосточного отделения РАН
- Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН
- Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр РАН
- Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша РАН
- Кабардино-Балкарский научный центр РАН
- Южный федеральный университет
- Санкт-Петербургский государственный морской технический университет
- Московский государственный институт радиотехники, электроники и автоматики
- Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана
- Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники
- Северо-Кавказская государственная гуманитарно-технологическая академия
- Журнал «Мехатроника, автоматизация и управление»
- Журнал «Известия ЮФУ. Технические науки»
- Журнал «Труды СПИИРАН»
- Журнал «Известия вузов. Северо-Кавказский регион. Технические науки»

ОРГКОМИТЕТ КОНФЕРЕНЦИИ

СОПРЕДСЕДАТЕЛИ ОРГКОМИТЕТА:

Член коллегии Военно-промышленной комиссии Российской Федерации
Осыко М.В.

Руководитель Национального центра развития технологий и базовых элементов робототехники **Мартьянов О.В.**

Директор НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета, Председатель Экспертного совета Национального центра развития технологий и базовых элементов робототехники **Пшихонов В.Х.**

ЧЛЕНЫ ОРГКОМИТЕТА:

Алфимов С.М. – ответственный секретарь научно-технического совета Военно-промышленной комиссии Российской Федерации;

Андреев А.Г. – генеральный директор ПАО «Пермская научно-производственная приборостроительная компания»;

Апполонов Е.М. – генеральный директор АО «ЦКБ «Лазурит»;

Атакищев О.И. - заместитель генерального директора по специальным проектам МОУ «Институт инженерной физики»;

Бедило М.В. - начальник ФГБУ ВНИИ ГОЧС (ФЦ) МЧС России;

Буренок В.М. – президент Российской академии ракетных и артиллерийских наук;

Буров Д.В. – ректор ФГБОУ ВО «Морской государственный университет имени адмирала Г.И. Невельского»;

Вельтищев В.В. – заведующий кафедрой «Подводные роботы и аппараты» МГТУ им. Н.Э. Баумана;

Гаврилов С.А. - проректор по научной работе Национального исследовательского университета «Московский институт электронной техники»;

Григорьев А.И. - генеральный директор Фонда перспективных исследований;

Гурджи А.И. - первый заместитель генерального директора — главный конструктор АО «Научно-исследовательский инженерный институт»;

Денисов И.И. – заместитель генерального директора – руководитель направления физико-технических исследований Фонда перспективных исследований;

Кононов А.Ф. - руководитель приоритетного технологического направления «Технологии РТК» (главный технолог РТК);

Королев И.О. – советник управляющего директора АО «КБ приборостроения им. А.Г. Шипунова»;

Кудюкин В.В. - заместитель генерального директора АО «НИИАС»;

Кутахов В.П. - директор проектного комплекса «Роботизированные авиационные системы» ФГБУ «Национальный исследовательский центр “Институт им. Н.Е. Жуковского”»;

Лопота А.В. – директор-главный конструктор ГНЦ РФ «Центральный научно-исследовательский и опытно конструкторский институт робототехники и технической кибернетики»;

Михайлов Ю.М. – председатель научно-технического совета Военно-промышленной комиссии Российской Федерации, заместитель председателя коллегии Военно-промышленной комиссии Российской Федерации, академик РАН;

Нагоев З.В. - председатель Кабардино-Балкарского научного центра РАН;

Осадчук А.В. – начальник Главного управления инновационного развития Министерства обороны Российской Федерации;

Пешехонов В.Г. – научный руководитель АО «Концерн ЦНИИ “Электроприбор”», академик РАН;

Пузийчук С.И. – начальник центра НИИСТ ФКУ «Научно-производственное объединение «Специальная техника и связь» МВД России;

Рахманов А.А. – председатель экспертного совета Высшей аттестационной комиссии по военной науке и технике;

Романюта А.Е. – начальник ФГКУ «Главный научно-исследовательский испытательный межвидовой центр перспективного вооружения»;

Ронжин А.Л. – директор Санкт-Петербургского Федерального исследовательского центра РАН;

Рулевский В.М. – ректор ФГБОУ ВО «Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники»;

Савченко О.В. – генеральный директор ФГУП «Крыловский государственный научный центр»;

Себряков Г.Г. – начальник подразделения ФГУП «ГосНИИ авиационных систем», член-корр. РАН;

Суров А.Б. – заместитель директора по морским технологиям ООО «НПП "Новые технологии телекоммуникаций"»;

Сычков В.Б. – руководитель Сибирского центра Фонда перспективных исследований;

Ходатенко Е.Н. - заместитель директора Департамента образовательной и научно-технической деятельности МЧС России;

Хорошев В.Г. – заместитель генерального директора по кораблестроению и судостроению, ядерной и радиационной безопасности ФГУП «Крыловский государственный научный центр»;

Цыганов Д.И. – заместитель директора Департамента инноваций и перспективных исследований Министерства науки и высшего образования Российской Федерации;

Черников С.Г. – заместитель генерального директора АО «НИИ автоматической аппаратуры им. В.С. Семенихина»;

Чукин М.В. - ректор ФГБОУ ВО «Магнитогорский государственный технический университет им. Г.И. Носова»;

Шмырин Е.В. – начальник Управления перспективных межвидовых исследований и специальных проектов Минобороны России;

Элькин Г.И. - первый заместитель генерального директора АО «Объединенная приборостроительная корпорация» - генеральный конструктор по АСУ и связи Вооруженных Сил Российской Федерации;

Юсупов Р.М. – руководитель научного направления Санкт-Петербургского института информатики и автоматизации РАН, член-корр. РАН.

ТЕХКОМИТЕТ:

Косенко Е.Ю.(руководитель)

Варава Р.Р.

Горшков С.Д.

Грунтовский В.И.

Евтушенко В.Ю.

Папченкова Н.В.

Лещев-Романенко А.В.

Рогов В.А.

Степочкин А.В.

Хворост В.И.

Хлебникова Н.В.

Щукина С.Ю.

РЕГЛАМЕНТ РАБОТЫ СЕКЦИЙ

Мероприятия	Дата и время	Место проведения
РЕГИСТРАЦИЯ УЧАСТНИКОВ	04.04.2022 <i>(понедельник)</i> 09 ⁰⁰ -10 ⁰⁰	Холл перед Конференц- залом №1 ¹
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ	04.04.2022 <i>(понедельник)</i> 10 ⁰⁰ -17 ⁰⁰	Конференц -зал №1
СЕКЦИЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И МОДЕЛИРОВАНИЯ РТК Сопредседатели секции: <ul style="list-style-type: none"> ➤ Медведев М.Ю. <i>(НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета)</i> ➤ Ронжин А.Л. <i>(Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр РАН)</i> ➤ Мещеряков Р.В. <i>(Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН)</i> 	05.04.2022 <i>(вторник)</i> 10 ⁰⁰ -17 ⁰⁰	Конференц -зал №1
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК В ИНТЕРЕСАХ РЕШЕНИЯ НАРОДНО- ХОЗЯЙСТВЕННЫХ ЗАДАЧ Сопредседатели секции: <ul style="list-style-type: none"> ➤ Сычков В.Б. <i>(Сибирский центр Фонда перспективных исследований)</i> ➤ Нагоев З.В. <i>(Кабардино-Балкарский научный центр РАН)</i> 	05.04.2022 <i>(вторник)</i> 10 ⁰⁰ -13 ⁰⁰	Зал №2 ²

¹ Конференц-зал№1 расположен на 2 этаже корпуса 3 гостиницы «Гранд отель»

² Зал№2 расположен на 1 этаже корпуса 2 гостиницы «Гранд отель»

<p>СЕКЦИЯ СИСТЕМ ЭНЕРГЕТИКИ И ПРИВОДНОЙ ТЕХНИКИ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Проценко Н.А. (ПАО «Сатурн») ➤ Дудоров Е.А. (НПО «Андроидная техника») 	<p>05.04.2022 (вторник) 14⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>
<p>СЕКЦИЯ СИСТЕМ И СРЕДСТВ СВЯЗИ, НАВИГАЦИИ И НАВЕДЕНИЯ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Якушев А.А. (АО «ГНИНГИ») ➤ Субботин А.В. (ПАО «Пермская научно-производственная приборостроительная компания») ➤ Грецкий В.В. (Фонд перспективных исследований) ➤ Федоров А. Е. (АО "Концерн «Созвездие») 	<p>06.04.2022 (среда) 10⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Конференц-зал №1</p>
<p>СЕКЦИЯ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ И БОРТОВЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЕЙ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Визильтер Ю.В. (ФГУП «ГосНИИ авиационных систем») ➤ Бочаров Н.А. (ИНЭУМ им. И.С. Брука) 	<p>06.04.2022 (среда) 10⁰⁰-13⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>

<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК НАЗЕМНОГО БАЗИРОВАНИЯ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Рудианов Н.А. (З ЦНИИ Минобороны России) ➤ Носков В.П. (МГТУ им. Н.Э. Баумана) 	<p>06.04.2022 (среда) 14⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>
<p>СЕКЦИЯ СОЗДАНИЯ И ПРИМЕНЕНИЯ КОМПЛЕКСОВ С БЛА</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Кутахов В.П. (ПК «Роботизированные авиационные системы» ФГБУ «НИЦ «Институт им. Н.Е. Жуковского») ➤ Гуренко Б.В. (НИИ Робототехники и процессов управления ФГАОУ ВО «Южный федеральный университет») 	<p>07.04.2022 (четверг) 10⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Конференц- зал №1</p>
<p>СЕКЦИЯ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ РТК ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ, В Т.Ч. ПРИ ВЗАИМОДЕЙСТВИИ С ТРАДИЦИОННЫМИ СРЕДСТВАМИ ВВСТ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Суров А.Б. (ООО «НПП «Новые технологии телекоммуникаций»); ➤ Назаров Е.А. (ВИТ «ЭРА») ➤ Кайман А.Г. (Военная академия ГШ ВС РФ) 	<p>07.04.2022 (четверг) 10⁰⁰-13⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>
<p>МОЛОДЕЖНАЯ ШКОЛА-СЕМИНАР</p>	<p>07.04.2022 (четверг) 14⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>

<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Борейко А.А. (ФГБУН «Институт проблем морских технологий ДВО РАН») ➤ Хорошев В.Г. (ФГУП «Крыловский государственный научный центр») ➤ Власов О.Г. (АО «Санкт-Петербургское морское бюро машиностроения "МАЛАХИТ"») 	<p>08.04.2022 (пятница) 10⁰⁰-13⁰⁰</p>	<p>Конференц-зал №1</p>
<p>ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ЗАКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ</p>	<p>08.04.2022 (пятница) 15³⁰-17⁰⁰</p>	<p>Конференц-зал №1</p>
<p>УТВЕРЖДЕНИЕ РЕШЕНИЯ КОНФЕРЕНЦИИ</p>	<p>08.04.2022 (пятница) 17³⁰-19⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>

ПРОГРАММА МЕРОПРИЯТИЙ

03.04.22, воскресенье – день заезда

19-00 – 21-00 **Заседание Оргкомитета** конференции: Утверждение программы мероприятий

04.04.22, понедельник

10-00 – 13-00 – **Пленарное заседание:** открытие конференции. Приветствие гостей и участников конференции.
Подписание соглашений о сотрудничестве.

(Конференц-зал №1)

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**

14-00 – 17-00 – **Пленарное заседание** *(продолжение)* *(Конференц-зал №1)*

18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** «Механизмы формирования передовых инженерных школ». Выработка предложений в решение конференции.

(Конференц-зал №1)

Модераторы: Проректор по стратегическому и инновационному развитию ЮФУ *Муханов Е.Л.*

05.04.22, вторник

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция систем управления и моделирования РТК»

(Конференц-зал №1)

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция применение РТК в интересах решения народно-хозяйственных задач»

(Зал №2)

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**

14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция систем управления и моделирования РТК»

(Конференц-зал №1)

14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция систем энергетики и приводной техники РТК»

(Зал №2)

18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** «Механизмы взаимодействия участников Центра объединения и развития компетенций в области интеллектуальных технологий управления и робототехники». Выработка предложений в решение конференции.

(Конференц-зал №1)

Модератор:

Заместитель генерального директора АО «Системы управления» ГК «РОСТЕХ» *Бутрова Е.В.*

06.04.22, среда

- 10-00 – 13-00 **Заседание** «Секция систем и средств связи, навигации и наведения РТК»
(Конференц-зал №1)
- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция систем технического зрения и бортовых вычислителей РТК»
(Зал №2)
- 13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**
- 14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция систем и средств связи, навигации и наведения РТК»
(Конференц-зал №1)
- 14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция применения РТК наземного базирования» (Конференц-зал №2)
- 18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** «Принципы построения сценариев группового применения РТК ВН». Выработка предложений в решение конференции.
(Конференц-зал №1)
Модератор: Руководитель Целевой поисковой лаборатории прорывных интеллектуальных технологий группового управления РТК Фонда перспективных исследований *Шевченко В.А.*

07.04.22, четверг

- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция создания и применения комплексов с БЛА»
(Конференц-зал №1)
- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция группового применения и противодействия РТК военного назначения, в т.ч. при взаимодействии с традиционными средствами ВВСТ»
(Зал №2)
- 13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**
- 14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция создания и применения комплексов с БЛА»
(Конференц-зал №2)
- 14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секции молодежной школы-семинара»
(Зал №2)

08.04.22, пятница

- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция применения РТК морского базирования»
(Зал №2)
- 13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**
- 15-30 – 17-00 – **Пленарное заседание:** закрытие конференции. Обсуждение и принятие решения конференции.
(Конференц-зал №1)
- 17-30 – 19-00 **Заседание Оргкомитета** конференции: Утверждение решения конференции. Обсуждение результатов.
(Зал №2)

09.04.22, суббота – день отъезда

СОРЕВНОВАТЕЛЬНЫЕ МЕРОПРИЯТИЯ:

Региональный этап чемпионата RoboCup Junior

Лига: Rescue Line - спасательная линия

Участники: школьники и студенты (возраст от 13 лет до 19 лет включительно))

Место проведения: Зал физкультурно-оздоровительного комплекса «Домбай»³

06.04.22, среда

9-00 – 18-00 Заезд участников. Регистрация участников.
Подготовка участников к соревнованиям

07.04.22, четверг

10-00 – 10-30 Открытие Соревнований
10-30 – 11-00 Жеребьевка участников
11-00 – 14-00 Тренировочные попытки
14-00 – 15-00 Перерыв
15-00 – 18-00 Зачетные попытки

08.04.22, пятница

10-00 – 13-00 Зачетные попытки
13-00 – 14-00 Перерыв
14-00 – 18-00 Зачетные попытки

09.04.22, суббота

11-00 – 11-00 Награждение победителей.
Закрытие Соревнований

³ Зал физкультурно-оздоровительного комплекса (ФОК) «Домбай» расположен по адресу п. Домбай, ул. Карачаевская, 72 (в 150 м от гостиницы «Гранд отель»)

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

РЕГЛАМЕНТ ПРОДОЛЖИТЕЛЬНОСТИ ДОКЛАДОВ

Пленарный доклад – до 20 минут.

Секционный доклад – до 15 минут.

ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ

Приветствия членов Оргкомитета и гостей конференции

ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Сопредседатели: **Осыко М.В.** – член коллегии Военно-промышленной комиссии Российской Федерации
Мартьянов О.В. – руководитель Национального центра развития технологий и базовых элементов робототехники
Пшихопов В.Х. – директор НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета

М.В. Осыко

*Сопредседатель оргкомитета Конференции
Коллегия Военно-промышленной комиссии
Российской Федерации*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ СЛОВО ОТ КОЛЛЕГИИ ВОЕННО-ПРОМЫШЛЕННОЙ
КОМИССИИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

О.В. Мартьянов

*Сопредседатель оргкомитета Конференции
Национальный центр развития технологий
и базовых элементов робототехники*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ СЛОВО ОТ НАЦИОНАЛЬНОГО ЦЕНТРА РАЗВИТИЯ
ТЕХНОЛОГИЙ И БАЗОВЫХ ЭЛЕМЕНТОВ РОБОТОТЕХНИКИ

В.Х. Пшихопов

*Сопредседатель оргкомитета Конференции
НИИ робототехники и процессов управления
Южного федерального университета*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ СЛОВО ОТ ЮЖНОГО ФЕДЕРАЛЬНОГО УНИВЕРСИТЕТА

Е.Л. Муханов

*Проректор по стратегическому и инновационному развитию
Южного федерального университета*

ПРИНЦИПЫ ФОРМИРОВАНИЯ ПЕРЕДОВЫХ ИНЖЕНЕРНЫХ ШКОЛ

А.Ф. Кононов

*Главный технолог РТК,
Национальный центр развития технологий
и базовых элементов робототехники*

ОСОБЕННОСТИ РАЗВИТИЯ ТЕХНОЛОГИЙ РОБОТОТЕХНИКИ В ТЕКУЩИХ УСЛОВИЯХ

А.В. Осадчук

Главное управление инновационного развития Минобороны России
ИННОВАЦИОННЫЕ РАЗВИТИЕ В ОБЛАСТИ ОБОРОНЫ

В.В. Елистратов

Управление развития искусственного интеллекта Минобороны России
**ОСНОВНЫЕ ТРЕНДЫ И ПЕРСПЕКТИВЫ РАЗВИТИЯ ТЕХНОЛОГИЙ
ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ**

А.А. Селиванов

*ФГКУ «Главный научно-исследовательский испытательный межвидовой центр
перспективного вооружения»*
**МЕЖВЕДОМСТВЕННОЕ ВЗАИМОДЕЙСТВИЕ И ВОЕННО – НАУЧНОЕ
СОПРОВОЖДЕНИЕ, КЛЮЧЕВЫХ НАПРАВЛЕНИЙ РАЗВИТИЯ ВОЕННОЙ
РОБОТОТЕХНИКИ**

Е.Н. Ходатенко, И.В. Нестеров, А.Ю. Баранник

*Департамент образовательной и научно-технической деятельности
МЧС России*

ПЕРСПЕКТИВНЫЙ ОБЛИК СИСТЕМЫ РОБОТОТЕХНИКИ МЧС РОССИИ

О.П. Гойдин, Д.А. Чижов

ФГУП «ВНИИА «Госкорпорация «Росатом»

**ПЕРСПЕКТИВЫ РАЗВИТИЯ РОБОТОТЕХНИКИ В ГОСКОРПОРАЦИИ
«РОСАТОМ»**

А.Е. Федоров

АО «Концерн «Созвездие»
**ПРОБЛЕМНЫЕ ВОПРОСЫ ИНТЕГРАЦИИ ПЕРСПЕКТИВНЫХ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ В АСУ СПЕЦИАЛЬНОГО
НАЗНАЧЕНИЯ**

Е.В. Бутрова

АО «Системы управления» ГК «РОСТЕХ»

СОСТОЯНИЕ ДЕЛ ПО СОЗДАНИЮ ЦЕНТРА ОБЪЕДИНЕНИЯ И РАЗВИТИЯ КОМПЕТЕНЦИЙ В ОБЛАСТИ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ УПРАВЛЕНИЯ И РОБОТОТЕХНИКИ: ВЗГЛЯД СО СТОРОНЫ ПРОМЫШЛЕННОГО ИНТЕГРАТОРА

Д.М. Дрягин

КТ «Кронштадт»

ЗАДАЧИ ПОВЫШЕНИЯ АВТОНОМНОСТИ ДЛЯ БЛА РАЗЛИЧНОГО НАЗНАЧЕНИЯ

В.Х. Пшихопов, М.Ю. Медведев, В.А. Шевченко

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ОПЫТ И ПЕРСПЕКТИВЫ ПРИМЕНЕНИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ В СИСТЕМАХ УПРАВЛЕНИЯ РТК ВН

В.П. Кутахов, Р.В. Мещеряков

ПК «Роботизированные авиационные системы»

ФГБУ «НИЦ «Институт имени Н.Е. Жуковского»

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН

БЕСПИЛОТНАЯ АВИАЦИОННАЯ ВОЕННО-ТРАНСПОРТНАЯ СИСТЕМА. МОДЕЛЬНЫЕ И ЛЕТНО-ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫЕ ИССЛЕДОВАНИЯ

А.А. Борейко, А.В. Инзарцев, А.М. Павин

ФГБУН «Институт проблем морских технологий ДВО РАН»

ТЕНДЕНЦИИ РАЗВИТИЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ ПОДВОДНЫХ АППАРАТОВ НА ПРИМЕРЕ СОЗДАНИЯ ПРОГРАММНОГО КОМПЛЕКСА УПРАВЛЕНИЯ АВТОНОМНОГО НЕОБИТАЕМОГО ПОДВОДНОГО АППАРАТА БОЛЬШОЙ АВТОНОМНОСТИ

Ю.В. Визильтер

ГНЦ ФГУП «ГосНИИАС»

АКТУАЛЬНЫЕ ЗАДАЧИ И РЕЗУЛЬТАТЫ В ОБЛАСТИ КОМПЬЮТЕРНОГО ЗРЕНИЯ И МАШИННОГО ОБУЧЕНИЯ

Н.А. Бочаров

ПАО «ИНЭУМ им. И.С. Брука»

СОСТОЯНИЕ РАЗРАБОТОК БОРТОВОЙ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ ТЕХНИКИ НА БАЗЕ ОТЕЧЕСТВЕННЫХ МИКРОПРОЦЕССОРОВ ЭЛЬБРУС

Е.А. Дудоров
«НПО «Андройдная техника»

РЕЗУЛЬТАТЫ ПРОЕКТА «МАРКЕР»

В.В. Кудюкин
АО «Научно-исследовательский и проектно-конструкторский институт информатизации, автоматизации и связи на железнодорожном транспорте»
СКВОЗНОЙ РОБОТИЗИРОВАННЫЙ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЙ ПРОЦЕСС ДОСТАВКИ ГРУЗОВ

Д.В. Тер-Степанов
АНО «Цифровая экономика»
ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫЕ ПРАВОВЫЕ РЕЖИМЫ – МЕХАНИЗМ, ПРАКТИКА, ПЕРСПЕКТИВЫ В БЕСПИЛОТНОЙ АВИАЦИИ

М.В. Дышлок, Е.А. Пен
ООО «Национальный центральный интеллект»
АО «ЕДРИД»
РАБОТА С ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТЬЮ В УСЛОВИЯХ ПОЛНОГО ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ЭМБАРГО. НАЛОГОВЫЕ ПРЕФЕРЕНЦИИ В РФ 2022 ГОДА, НАПРАВЛЕННЫЕ НА ТЕХНОЛОГИЧЕСКОЕ РАЗВИТИЕ

Т.М. Орсев, Теуважев А. В.
ООО «Научно-производственное предприятие «ОРСА»
АКСИАЛЬНЫЕ ВЕНТИЛЬНЫЕ ДВИГАТЕЛИ В ПРИВОДНОЙ ТЕХНИКЕ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМ

З.К. Кондрашов, В.В. Юров
АО «Научно-исследовательский институт микрорелектронной аппаратуры «ПРОГРЕСС»
ПЕРЕДОВЫЕ НАВИГАЦИОННО-СВЯЗНЫЕ РЕШЕНИЯ ДЛЯ ПРИМЕНЕНИЯ В ОБЛАСТИ РОБОТОТЕХНИКИ В УСЛОВИЯХ НОВОЙ РЕАЛЬНОСТИ

В.Г. Довгань, Д.С. Демина
Центральный совет Союза ветеранов космических войск
АО «НПО «Лавочкина»
ОТ «МЕЧТЫ» В 21 ВЕК. РЕАЛЬНОСТЬ И ПЕРСПЕКТИВЫ ЛУННОЙ ПРОГРАММЫ

Секция систем управления и моделирования РТК

В.Х. Пшихопов, М.Ю. Медведев, В.А. Шевченко

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

СРАВНИТЕЛЬНЫЙ АНАЛИЗ ЦЕНТРАЛИЗОВАННОГО И
ДЕЦЕНТРАЛИЗОВАННОГО АЛГОРИТМОВ ДВИЖЕНИЯ СТРОЕМ БЛА
МУЛЬТИКОПТЕРНОГО ТИПА

Р.В Мещеряков

ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»

КОНЦЕПЦИЯ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ БИОЛОГИЧЕСКИХ ИНТЕРФЕЙСОВ В
УПРАВЛЕНИИ ТЕХНИЧЕСКИМИ УСТРОЙСТВАМИ

А.Л. Ронжин

*ФГБУН «Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр
Российской академии наук»*

УПРАВЛЕНИЕ ГРУППОЙ БЛА ПРИ ОТРАБОТКЕ КРИЗИСНЫХ ПОЛЕТНЫХ
СИТУАЦИЙ В РЕШЕНИИ ТРАНСПОРТНЫХ ЗАДАЧ

А.И. Машошин

АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»

ПРИМЕНЕНИЕ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА ПРИ СОЗДАНИИ СИСТЕМЫ
УПРАВЛЕНИЯ АВТОНОМНЫМ НЕОБИТАЕМЫМ ПОДВОДНЫМ АППАРАТОМ

А.А. Краснов

АО «Концерн «ЦНИИ "Электроприбор»

ОПЫТ РАЗРАБОТКИ И ПЕРСПЕКТИВЫ РАЗВИТИЯ МОРСКИХ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМ НАВИГАЦИИ ПО ГЕОФИЗИЧЕСКИМ
ПОЛЯМ

Л.А. Рыбак

*ФГБОУ ВО «Белгородский государственный технологический университет
им. В.Г. Шухова»*

АНАЛИЗ ВЛИЯНИЯ СИНГУЛЯРНОСТЕЙ НА РЕШЕНИЕ ПРЯМОЙ ЗАДАЧИ
КИНЕМАТИКИ И ГЕОМЕТРИЮ РАБОЧЕГО ПРОСТРАНСТВА ПЛАТФОРМЫ
ГОФА-СТЮАРТА

А.М. Штучный
НКБ «МИУС» ЮФУ

**ПЕРСПЕКТИВЫ ПРИМЕНЕНИЯ МЕТОДОВ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА
ДЛЯ СИНТЕЗА АППАРАТНО-ПРОГРАММНЫХ КОМПЛЕКСОВ**

Д.В. Крахмалёв, С.Е. Погапов
Военная академия РВСН имени Петра Великого

**МЕТОД МАТЕМАТИЧЕСКОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ МНОГОМОДУЛЬНЫХ
ПОТОКОВЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ ОПЕРАЦИЙ**

А.С. Горобцов
ФГБОУ ВО «Волгоградский государственный технический университет»
**ОБОБЩЕННАЯ ЗАДАЧА ДИНАМИЧЕСКОЙ БАЛАНСИРОВКИ КАК МЕТОД
СИНТЕЗА УПРАВЛЯЕМОГО ДВИЖЕНИЯ РОБОТОВ**

К.С. Амелин
Институт проблем машиноведения РАН
**РАСПРЕДЕЛЕННЫЙ АЛГОРИТМ УПРАВЛЕНИЯ ДВИГАТЕЛЯМИ
МУЛЬТИКОПТЕРА БЕЗ ЕДИНОГО ЦЕНТРА УПРАВЛЕНИЯ С ПРИМЕНЕНИЕМ
ПРОТОКОЛА ЛОКАЛЬНОГО ГОЛОСОВАНИЯ**

А.С. Антоненко
ООО «3В Сервис»
**МОДЕЛЬНО-ОРИЕНТИРОВАННАЯ РАЗРАБОТКА БОРТОВОГО
ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ МНОГОЗВЕННОГО МАНИПУЛЯТОРА В
SIMINTECH**

В.К. Гойденко, А.В. Рожнов
*ФГКВООУ ВПО «Военная академия связи
имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного»*
ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»
**О ПРЕЦЕДЕНТЕ ПРИМЕНЕНИЯ АВТОНОМНОГО РЕЖИМА НАВЕДЕНИЯ
БЕСПИЛОТНОЙ АВИАЦИОННОЙ СИСТЕМЫ «STM КАРГУ-2»**

А.В. Фролов, А.А. Медельцев
АО «ЦНИИАГ»
**МОДЕЛИРОВАНИЕ ПРОЦЕССОВ ТЕПЛООБМЕНА ВНУТРИ ГЕРМЕТИЧНОГО
КОРПУСА БИНС В МУЛЬТИФИЗИЧНОЙ ПОСТАНОВКЕ В ANSYS CFX И
SYSTEM COUPLING**

В.А. Павлова, В.А. Тупиков П.А. Гессен, А.И. Лизин

АО НПП «Авиационная и морская электроника»

МОДУЛЬ КОРРЕКТИРОВКИ ПАРАМЕТРОВ АЛГОРИТМОВ
АВТОМАТИЧЕСКОГО ОБНАРУЖЕНИЯ И СОПРОВОЖДЕНИЯ ОБЪЕКТОВ ДЛЯ
ОПТИКО-ЭЛЕКТРОННЫХ СИСТЕМ

А.А. Ломанов

ФГКВОУ ВПО «Военная академия связи

имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного»

СОГЛАСОВАНИЕ РАБОТЫ ГИБРИДНОГО КЛАССИФИКАТОРА С
АЛГОРИТМОМ УПРАВЛЕНИЯ ИНФОРМАЦИОННОЙ БЕЗОПАСНОСТЬЮ
ИНФОРМАЦИОННО-ТЕЛЕКОММУНИКАЦИОННОЙ СЕТИ

В.Б. Садов

ФГАОУ ВО «Южно-Уральский государственный университет»

СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА С ЭЛЕМЕНТАМИ
ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА

М.А. Синдеев

ФГКВОУ ВПО «Военная академия связи

имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного»

МОДЕЛЬ ПРОЦЕССА РЕАГИРОВАНИЯ АДМИНИСТРАТОРА БЕЗОПАСНОСТИ
СЕТИ НА МНОГОЭТАПНЫЕ АТАКИ

А.В. Балабанов

ФГБУН Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН

ЧЕТЫРЕХТАКТНОЕ СТРУЙНО-МЕМБРАННОЕ УСТРОЙСТВО УПРАВЛЕНИЯ
ИСПОЛНИТЕЛЬНЫМИ МЕХАНИЗМАМИ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ
КОМПЛЕКСОВ

Е.С. Кочурин

ООО «Лаборатория Микроприборов»

МЭМС-ДАТЧИКИ С ЧУВСТВИТЕЛЬНЫМИ ЭЛЕМЕНТАМИ СОБСТВЕННОГО
ПРОИЗВОДСТВА

Ю.В. Будкин

ФГБУ «Российский институт стандартизации»

ЭЛЕКТРОННО-ЦИФРОВАЯ ПЛАТФОРМА СЕРТИФИКАЦИИ РТК. ПРОБЛЕМЫ
И ПУТИ РЕШЕНИЯ

А.А. Зеленский

*ФГБОУ ВО «Московский государственный технологический университет
«Станкин»*

КОНКУРЕНТОСПОСОБНЫЕ ДОВЕРЕННЫЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ
ПРОМЫШЛЕННЫХ РОБОТОВ И МЕХАТРОННЫХ СИСТЕМ: ПРОБЛЕМЫ И
ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЕ ВОЗМОЖНОСТИ

Д.Н. Гонтарь

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ПРИНЦИПЫ ПОСТРОЕНИЯ СЦЕНАРИЕВ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ РТК

И.П. Колотыркин

ООО «3В Сервис»

SIMINTECH – ОТЕЧЕСТВЕННАЯ ПЛАТФОРМА МАТЕМАТИЧЕСКОГО
МОДЕЛИРОВАНИЯ. ПЛАНА РАЗВИТИЯ И ВОЗМОЖНОСТИ ДЛЯ
ОПЕРАТИВНОГО ИМПОРТОЗАМЕЩЕНИЯ

Секция применения РТК в интересах решения народно-хозяйственных задач

А.Ю. Баранник

ФГБУ «ВНИИ ГОЧС МЧС России» (ФЦ)

ПОДХОДЫ К ОРГАНИЗАЦИИ ПРОВЕДЕНИЯ ОПЫТНОЙ ЭКСПЛУАТАЦИИ БЕСПИЛОТНЫХ АВИАЦИОННЫХ СИСТЕМ, ИСПОЛЬЗУЕМЫХ ДЛЯ МОНИТОРИНГА ОБСТАНОВКИ В ЗОНЕ ЧС

К.Ч. Бжихатлов

ФГБНУ «ФНЦ «Кабардино-Балкарский научный центр РАН»

МУЛЬТИАГЕНТНЫЙ АЛГОРИТМ СБОРА ДАННЫХ С МЕТЕОСТАНЦИИ ДЛЯ ПРОГНОЗИРОВАНИЯ УРОЖАЙНОСТИ И СОСТОЯНИЯ ПОСЕВОВ

А.В. Хабаров

АО «ВНИИ «Сигнал»

ПЕРСПЕКТИВЫ ПРИМЕНЕНИЯ СТАНДАРТА SAE J1939 В СИСТЕМАХ НАВИГАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ ПРИ ПИЛОТИРУЕМОМ И БЕСПИЛОТНОМ ДВИЖЕНИИ ОБЪЕКТОВ

К.Ч. Бжихатлов

ФГБНУ «ФНЦ «Кабардино-Балкарский научный центр РАН»

РАЗРАБОТКА ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ ИНТЕГРИРОВАННОЙ СИСТЕМЫ «УМНОЕ ПОЛЕ»

К.В. Партала

ООО «БиАйДи Технолоджис Рус»

СТРАТЕГИЯ И ТАКТИКА УПРАВЛЕНИЯ РАЗВИТИЕМ ПРОМЫШЛЕННОЙ РОБОТОТЕХНИКИ

М.А. Канокова, О.З. Загазежева, С. Х.Шалова

ФГБНУ «ФНЦ «Кабардино-Балкарский научный центр РАН»

АНАЛИЗ ПРИМЕНЕНИЯ СОВРЕМЕННЫХ РОБОТИЗИРОВАННЫХ ТЕХНОЛОГИЙ В СЕЛЬСКОМ ХОЗЯЙСТВЕ И ИХ ЭКОНОМИЧЕСКАЯ ЭФФЕКТИВНОСТЬ

А.У. Замоев

Институт информатики и проблем регионального управления КБНЦ РАН
МЯГКИЕ ПОЛИМЕРНЫЕ МЕХАТРОННЫЕ КОНСТРУКЦИИ ДЛЯ ПРИМЕНЕНИЯ
БИОИНЖЕНЕРНОГО ПОДХОДА В МЯГКОЙ РОБОТОТЕХНИКЕ И
БИОРОБОТОТЕХНИКЕ

А.В. Вегнер

*ФГБОУ ВО «Санкт-Петербургский Государственный Морской
Технический Университет»*
МНОГОЦЕЛЕВОЙ МУЛЬТИАГЕНТНЫЙ АВТОНОМНЫЙ
ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ МОДУЛЬ «УЛЕЙ»

А.Х. Думанова

Институт информатики и проблем регионального управления КБНЦ РАН
ВЛИЯНИЕ РАЗВИТИЯ РОБОТОТЕХНИКИ НА РЫНОК ТРУДА

М.А. Каноква, К.Ф. Край, М.И. Хаджиева, О.З. Загазежева

ФГБНУ «ФНЦ «Кабардино-Балкарский научный центр Российской академии наук»
ЭФФЕКТИВНЫЕ СПОСОБЫ РОБОТИЗАЦИИ СЕЛЬСКОХОЗЯЙСТВЕННОГО
ПРОИЗВОДСТВА С УЧЁТОМ ВЕРОЯТНОСТЕЙ РАЗЛИЧНЫХ
ДОЛГОВРЕМЕННЫХ ПОСЛЕДСТВИЙ ЭКОЛОГО-СОЦИАЛЬНО-
ЭКОНОМИЧЕСКОГО ХАРАКТЕРА

А.У. Замоев

Институт информатики и проблем регионального управления КБНЦ РАН
РАЗРАБОТКА ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОГО ОБРАЗЦА НОСИМОГО УСТРОЙСТВА
ДЛЯ МОНИТОРИНГА СОСТОЯНИЯ И УПРАВЛЕНИЯ ХОЗЯЙСТВЕННО
ЗНАЧИМЫМ ПОВЕДЕНИЕМ ОСОБИ КРУПНОГО РОГАТОГО СКОТА

Секция систем энергетики и приводной техники РТК

Е.А. Дудоров

«НПО «Андроидная техника»

АДАПТИВНОЕ УПРАВЛЕНИЕ ИСПОЛНИТЕЛЬНОЙ ГРУППОЙ
АНТРОПОМОРФНОГО ЗАХВАТА С ИЗБЫТОЧНОЙ ПОДВИЖНОСТЬЮ

Н.А. Проценко

АО «Сатурн»

СОЗДАНИЕ ПРОТОТИПА УНИВЕРСАЛЬНОГО МОДУЛЯ ЛИТИЙ-ИОННОЙ
БАТАРЕИ С СИСТЕМОЙ КОНТРОЛЯ И ВЫРАВНИВАНИЯ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

А.Ю. Баранник

ФГБУ «ВНИИ ГОЧС МЧС России» (ФЦ)

ОБОСНОВАНИЕ КОМПЛЕКТА СПЕЦИАЛЬНОГО ОБОРУДОВАНИЯ,
ПРЕДНАЗНАЧЕННОГО ДЛЯ ВЕДЕНИЯ АВАРИЙНО-СПАСАТЕЛЬНЫХ РАБОТ С
ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ МНОГОФУНКЦИОНАЛЬНЫХ АВТОНОМНЫХ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ ПЛАТФОРМ

А.А. Зеленский

ФГБОУ ВО «Московский государственный технологический университет

«Станкин»

МАТЕМАТИЧЕСКИЕ МОДЕЛИ КРИТИЧЕСКИ ВАЖНЫХ ПОДСИСТЕМ
УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ

Е.А. Дудоров

«НПО «Андроидная техника»

ПЕРСПЕКТИВНЫЕ ЭЛЕКТРОПРИВОДЫ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ
КОМПЛЕКСОВ

М. Б. Гурбашков

ООО «ИнноДрайв»

ВРАЩАЮЩЕЕСЯ КОНТАКТНОЕ УСТРОЙСТВО ДЛЯ ОПУ

А.А. Кабанов, В.А. Крамарь

ФГАОУ ВО «Севастопольский государственный университет»

ИДЕНТИФИКАЦИЯ ДЕФЕКТОВ В ПРИВОДАХ НА ОСНОВЕ МЕТОДОВ
ОПТИМАЛЬНОГО УПРАВЛЕНИЯ

В.Г. Стахин
ООО «ИДМ-ПЛЮС»
ПРОБЛЕМЫ И ПЕРСПЕКТИВЫ ВЫПУСКА ASIC МИКРОСХЕМ НА
ОТЕЧЕСТВЕННЫХ ПРОИЗВОДСТВЕННЫХ МОЩНОСТЯХ

А.В. Быстрицкий
Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ
ВОЗМОЖНОСТИ АНАЛИЗА ПРОЦЕССА ГОРЕНИЯ СМЕСИ В ЦИЛИНДРЕ ДВС
БЕСКОНТАКТНЫМ СПОСОБОМ С ПРИМЕНЕНИЕМ ВЫСОКОСКОРОСТНОЙ
КАМЕРЫ

О.Н. Тулупов
*ФГБОУ ВО «Магнитогорский государственный технический университет
им. Г.И. Носова»*
AEDRIVES - НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКАЯ ЛАБОРАТОРИЯ
ПЕРСПЕКТИВНЫХ ЭЛЕКТРОПРИВОДОВ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ И
ИНДУСТРИАЛЬНЫХ КОМПЛЕКСОВ В ФГБОУ ВО "МГТУ ИМ. Г.И. НОСОВА

Секция систем и средств связи, навигации и наведения РТК

С.А. Синюгин, Е.С. Синюгин

ФГАОУ ВО «Южный федеральный университет»

ГИБРИДНАЯ СИСТЕМА ЛОКАЛЬНОЙ НАВИГАЦИИ НА ОСНОВЕ СВЕРХШИРОКОПОЛОСНЫХ СВЧ И ЛАЗЕРНЫХ ТРАНСИВЕРОВ

И.А. Шипов

АО «ВНИИ «Сигнал»

РЕАЛИЗАЦИЯ РАСПРЕДЕЛЕННЫХ ВЫЧИСЛЕНИЙ НА ОТЕЧЕСТВЕННЫХ МИКРОПРОЦЕССОРНЫХ УСТРОЙСТВАХ

Д.А. Висковатых, С.Р. Кнышев

ООО «Лазерные компоненты»

СИСТЕМА МОНИТОРИНГА УГЛОВЫХ ОТКЛОНЕНИЙ РУЛЕВЫХ ПОВЕРХНОСТЕЙ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА НА ОСНОВЕ ОДНООСНЫХ БЕСПРОВОДНЫХ ИНКЛИНОМЕТРОВ

А.С. Тимошенко

ООО «Лаборатория Микроприборов»

СИСТЕМЫ ОРИЕНТАЦИИ И НАВИГАЦИИ НА МИКРОМЕХАНИЧЕСКИХ ДАТЧИКАХ

А.С. Емцев, Г.П. Виноградов

АО НИИ «Центрпрограммсистем»

МЕТОДЫ ЛОКАЛИЗАЦИИ И ОТСЛЕЖИВАНИЯ ЦЕЛЕЙ В БЕСПРОВОДНЫХ СЕНСОРНЫХ СЕТЯХ

А.В. Матальцкий, В.Ю. Калякин

ЗАО «Институт телекоммуникаций»

ПРИМЕНЕНИЕ ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННОГО ИНТЕРФЕЙСА ПРЕДОСТАВЛЕНИЕ ТОПОНАВИГАЦИОННЫХ ДАННЫХ, ДАННЫХ О ФИЗИЧЕСКИХ ПОЛЯХ ЗЕМЛИ, МЕТЕОРОЛОГИЧЕСКИХ ДАННЫХ И ДАННЫХ ГИДРОГРАФИЧЕСКОЙ ОБСТАНОВКЕ КАК ЕДИНОГО РЕШЕНИЯ ДЛЯ РТК ЛЮБОГО ТИПА

И.А. Шипов

АО «ВНИИ «Сигнал»

СТРУКТУРНЫЕ СХЕМЫ ПОСТРОЕНИЯ НАВИГАЦИОННОЙ АППАРАТУРЫ
НАЗЕМНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

А.А. Алхутов

ФГКВОУ ВО «Военная академия РВСН имени Петра Великого»

ИМИТАЦИОННОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ В АСПЕКТЕ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ
МАКСИМАЛЬНОЙ ВЕРОЯТНОСТИ ДОВЕДЕНИЯ УПРАВЛЯЮЩЕЙ
ИНФОРМАЦИИ ДО ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА В ПОЛЕТЕ

В.И. Калюка

ФГКВОУ ВПО «Военная академия связи

имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного»

НАУЧНО-МЕТОДИЧЕСКИЙ АППАРАТ ИНФОРМАЦИОННО-
АНАЛИТИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ АВТОМАТИЗИРОВАННОЙ СИСТЕМЫ
УПРАВЛЕНИЯ СЕТЯМИ БЕСПРОВОДНОГО АБОНЕНТСКОГО ДОСТУПА
СПЕЦИАЛЬНОГО НАЗНАЧЕНИЯ

Г.П. Виноградов, А.В. Карпов

АО НИИ «Центрпрограммсистем»

ИССЛЕДОВАНИЕ И РАЗРАБОТКА СЦЕНАРИЕВ ПОВЕДЕНИЯ
ОРГАНИЗАЦИОННО-ТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМ ПО ДАННЫМ МОНИТОРИНГА

М.Н. Гарин

ФГУП «Российский федеральный ядерный центр -

Всероссийский научно-исследовательский институт экспериментальной физики»
АВТОНОМНАЯ НАВИГАЦИЯ В КОСМОСЕ

В.И. Комашинский

ФГКВОУ ВПО «Военная академия связи

имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного»

ИНДУСТРИЯ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА - ОСНОВА
ЭКОНОМИЧЕСКОГО РАЗВИТИЯ РОССИИ В 21 ВЕКЕ

В.И. Комашинский, В.И. Татаринов

ФГКВОУ ВПО «Военная академия связи

имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного»

НА ПУТИ К ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНО-ОПРЕДЕЛЯЕМЫМ СЕТЯМ

О.Н. Граничин

Институт проблем машиноведения РАН

УНИВЕРСАЛЬНЫЙ ВСТРАИВАЕМЫЙ ПРОГРАММНО-АППАРАТНЫЙ
МОДУЛЬ ОБЕСПЕЧЕНИЯ КОММУНИКАЦИИ В ДЕЦЕНТРАЛИЗОВАННОЙ
СЕТИ БЕЗ МАРШРУТИЗАЦИИ ДАННЫХ

Д.А. Кацай

*ФГАОУ ВО «Южно-Уральский государственный университет
(национальный исследовательский университет)»*

ИНТЕГРИРОВАННАЯ С СИСТЕМОЙ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ
БЕСПЛАТФОРМЕННАЯ ИНЕРЦИАЛЬНАЯ НАВИГАЦИОННАЯ СИСТЕМА
ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

М.Ю. Завальцев, В.А. Головской

*ФГКВООУ ВО «Краснодарское высшее военное училище
имени генерала армии С. М. Штеменко»*

ОБ ИДЕНТИФИКАЦИИ МОДЕЛИ РАСПРОСТРАНЕНИЯ РАДИОВОЛН ДЛЯ
КОГНИТИВНЫХ РАДИОСИСТЕМ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

А.А. Черкасова

АО «КБ Навис»

ПОДДЕРЖКА ПЕТЕЛЬ СЛЕЖЕНИЯ ЗА ФАЗОЙ В ПРИЕМНИКЕ СПУТНИКОВОЙ
НАВИГАЦИИ С ПОМОЩЬЮ ИЗМЕРЕНИЙ ИНЕРЦИАЛЬНОЙ
НАВИГАЦИОННОЙ СИСТЕМЫ

И.В. Путинцев

ПАО «Пермская научно-производственная приборостроительная компания»
ОСОБЕННОСТИ ПРИМЕНЕНИЯ НАВИГАЦИОННОЙ СИСТЕМЫ В
РОБОТИЗИРОВАННЫХ КОМПЛЕКСАХ ГУСЕНИЧНОГО ТИПА

И.А. Нагин

АО «КБ Навис»

ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫЕ ИССЛЕДОВАНИЯ АЛГОРИТМА
КОМПЛЕКСИРОВАНИЯ В ИНЕРЦИАЛЬНО-СПУТНИКОВОЙ
НАВИГАЦИОННОЙ СИСТЕМЕ NV216C-IMU

Н.В. Сухачев, Ё.М. Усмонов
ФГКВОН ВО Военно-воздушная Академия
им. Профессора Н. Е. Жуковского и Ю. А. Гагарина
МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ИНФРАКРАСНОЙ СИСТЕМЫ
ЛОКАЛЬНОЙ НАВИГАЦИИ

Ю.Д. Барышева
ФГУП «Российский федеральный ядерный центр -
Всероссийский научно-исследовательский институт экспериментальной физики»
АППАРАТУРА ОПТИЧЕСКОЙ КОСМИЧЕСКОЙ ЛИНИИ СВЯЗИ

С.С. Легостаев
ПАО «Пермская научно-производственная приборостроительная компания»
МИНИАТЮРНЫЙ ПЕРЕДВИЖНОЙ ИСПЫТАТЕЛЬНЫЙ КОМПЛЕКС НА
РАДИОУПРАВЛЕНИИ

С.В. Кулешов
ФГБУН «Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр
Российской академии наук»
ПРОБЛЕМЫ БЕЗОПАСНОСТИ ГРУППОВОГО ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ БПЛА И
АВИАЦИИ ОБЩЕГО НАЗНАЧЕНИЯ

О.И. Атакищев
МОУ «Институт инженерной физики»
МОДЕЛИРОВАНИЕ ОБРАБОТКИ СИГНАЛОВ В ПРОСТРАНСТВЕННО
КОГЕРЕНТНОЙ МНОГОПОЗИЦИОННОЙ СИСТЕМЕ ПРИ ОБНАРУЖЕНИИ
БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

**Секция систем технического зрения и бортовых вычислителей
РТК**

Н.А. Бочаров

ПАО «ИНЭУМ им. И.С. Брука»

ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЕ МОДУЛИ COM-EXPRESS НА БАЗЕ
МИКРОПРОЦЕССОРОВ ЭЛЬБРУС ДЛЯ БОРТОВЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ
КОМПЛЕКСОВ

К.А. Суминов

ПАО «ИНЭУМ им. И.С. Брука»

ИССЛЕДОВАНИЕ ОГРАНИЧЕНИЙ ПРИМЕНИМОСТИ МИКРОПРОЦЕССОРОВ
РЯДА ЭЛЬБРУС ДЛЯ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ

В.А. Тупиков, В.А. Павлова, А.Ю. Гагарина, П.А. Гессен, А.И. Лизин,

М.В. Созинова

АО НПП «Авиационная и морская электроника»

КОРРЕЛЯЦИОННЫЙ АЛГОРИТМ АВТОМАТИЧЕСКОГО ОБНАРУЖЕНИЯ И
СОПРОВОЖДЕНИЯ С ОБУЧЕНИЕМ В РЕАЛЬНОМ ВРЕМЕНИ

А.Н. Курьянов, В.П. Носков

*ФГБОУ ВО «Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана»*

ИСПОЛЬЗОВАНИЕ КОМПЛЕКСИРОВАННЫХ ДЕСКРИПТОРОВ В РЕШЕНИИ
SLAM-ЗАДАЧИ

Т.Г. Цой

ФГАОУ ВО «Казанский федеральный университет»

ОЦЕНКА СИСТЕМ КООРДИНАТНЫХ МЕТОК С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ
БОРТОВОЙ КАМЕРЫ МОБИЛЬНОГО РОБОТА «СЕРВОСИЛА ИНЖЕНЕР» В
УСЛОВИЯХ ЗАКРЫТЫХ ПОМЕЩЕНИЙ

Р.А. Горбачев, М.Н. Зарипов, Д.Л. Шешков, Е.М. Захарова

ФГАОУ ВО «Московский физико-технический институт»

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНАЯ СИСТЕМА ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ ДЛЯ
ОБНАРУЖЕНИЯ ПРЕПЯТСТВИЙ И ПРЕДСКАЗАНИЯ ПОВЕДЕНИЯ
ДВИЖУЩИХСЯ ОБЪЕКТОВ НА ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНЫХ ПУТЯХ

Д.В. Трофимов

АО «РИФ»

КОМПЛЕКС РЕШЕНИЙ ПО УВЕЛИЧЕНИЮ ДАЛЬНОСТЕЙ ОБНАРУЖЕНИЯ,
АВТОСОПРОВОЖДЕНИЯ И ЛАЗЕРНО-ЛУЧЕВОГО НАВЕДЕНИЯ УР

А.Е. Щелкунов

АО «Научно-конструкторское бюро вычислительных систем»

УСКОРЕНИЕ ПРЯМОГО ПРОХОДА ПРИ РЕАЛИЗАЦИИ СНС НА
ОГРАНИЧЕННОМ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОМ РЕСУРСЕ

Секция применения РТК наземного базирования

Н.А. Рудианов

ФГБУ «3 ЦНИИ» Минобороны России

ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ ГРУППЕ АВТОНОМНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ СПЕЦИАЛЬНОГО НАЗНАЧЕНИЯ

А.А. Косенков

3382 Военное представительство Минобороны России

ТЕНДЕНЦИИ РАЗВИТИЯ НАЗЕМНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ

А.В. Волынкин

ФГБУ «3 ЦНИИ» Минобороны России

ОСОБЕННОСТИ ИСПЫТАНИЙ АВТОНОМНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

С.М. Соколов

ФГУ «ФИЦ Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша РАН»

ОНТОЛОГИЧЕСКИЙ ПОДХОД В СОЗДАНИИ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ С ПОВЫШЕННОЙ СТЕПЕНЬЮ АВТОНОМНОСТИ

А.И. Наговицын

ФГКВООУ ВО «Михайловская военная артиллерийская академия»

Минобороны России

АВТОМАТИЗИРОВАННАЯ СИСТЕМА КОНТРОЛЯ ЗА НАЗНАЧЕНИЕМ РАДИОЧАСТОТ НА ОСНОВЕ РИСК-ОРИЕНТИРОВАННОГО ПОДХОДА ПРИ ПЛАНИРОВАНИИ РАДИОСВЯЗИ В ПОДРАЗДЕЛЕНИЯХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ

Н.А. Пикалов

ФГБОУ ВО «Московский государственный технический университет

имени Н.Э. Баумана»

РАЗРАБОТКА АЛГОРИТМА РУЛЕВОГО УПРАВЛЕНИЯ БЕСПИЛОТНОГО КАРЬЕРНОГО АВТОСАМОСВАЛА 4X4 С ПОВОРОТНЫМИ ОСЯМИ

А.Н. Малько

ФГБОУ ВО «МИРЭА Российский технологический университет»

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЕ ПЛАНИРОВАНИЕ В АВТОНОМНЫХ РОБОТАХ

К.Ю. Машков

НИИ Специального машиностроения МГТУ им. Н.Э. Баумана

ПОВЫШЕНИЕ СИТУАЦИОННОЙ ОСВЕДОМЛЕННОСТИ ПРИ
ПЛАНИРОВАНИИ БОЕВЫХ ДЕЙСТВИЙ С ПОМОЩЬЮ РТК КОМПЛЕКСНОЙ
ОЦЕНКИ ГРУНТОВ

Ю.А. Быковцев

ФГБОУ ВО «МИРЭА Российский технологический университет»

РЕКОНФИГУРИРУЕМЫЙ РОБОТ В КОМПОНОВКЕ КОЛЕСА С СЕНСОРНОЙ
ШАГАЮЩЕЙ ПЛАТФОРМОЙ

В.А. Соловьев

АО «ВНИИ «Сигнал»

ИССЛЕДОВАНИЯ ПО ПРИМЕНЕНИЮ ИЗОБРАЖЕНИЙ ОБЪЕМНЫХ МОДЕЛЕЙ
БРОНЕТАНКОВОЙ ТЕХНИКИ ДЛЯ ОБУЧЕНИЯ НЕЙРОННОЙ СЕТИ С ЕЕ
ПРИМЕНЕНИЕМ В СОСТАВЕ ПРОГРАММНОГО КОМПЛЕКСА РТК
НАЗЕМНОГО БАЗИРОВАНИЯ

О.П. Гойдин, Д.А. Чижов

ФГУП «ВНИИА «Госкорпорация «Росатом»

АЛГОРИТМЫ ПОВЫШЕНИЯ АВТОНОМНОСТИ РТК С ШАССИ С
ИЗМЕНЯЕМОЙ ГЕОМЕТРИЕЙ ПОСРЕДСТВОМ ИДЕНТИФИКАЦИИ ОПОРНОЙ
ПОВЕРХНОСТИ

Секция создания и применения комплексов с БЛА

А.П. Попов

ФГБУ «НИЦ «Институт имени Н.Е. Жуковского»
О ПРИОРИТЕТНЫХ НАПРАВЛЕНИЯХ ИНТЕЛЛЕКТУАЛИЗАЦИИ
АВИАЦИОННЫХ СИСТЕМ

В.В. Воронов

АО «Кронштадт»
ИССЛЕДОВАНИЕ ЭФФЕКТИВНОСТИ ПРИМЕНЕНИЯ БЛА В ЗАДАЧАХ
МОБИЛЬНОЙ МОРСКОЙ РОБОТИЗИРОВАННОЙ СИСТЕМЫ

Д.В. Сенчук

ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»
МИРОВЫЕ ТЕНДЕНЦИИ, ПЕРСПЕКТИВНЫЕ СЦЕНАРИИ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ
РОЕВЫХ ТЕХНОЛОГИЙ ПРИ ИСПОЛЬЗОВАНИИ БЕСПИЛОТНЫХ
АВИАЦИОННЫХ СИСТЕМ

П.М. Трефилов

ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»
ОБЗОР БЕСПИЛОТНЫХ АВИАЦИОННЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СИСТЕМ

А.В. Хачатрян

ФГКВОУ ВО «Военная академия РВСН имени Петра Великого»
СОВРЕМЕННОЕ СОСТОЯНИЕ И ПЕРСПЕКТИВЫ ПРИМЕНЕНИЯ РТК ВН В
РЕШЕНИИ ЗАДАЧ СОЕДИНЕНИЙ И ЧАСТЕЙ

В.А. Аникин, Н.В. Ким, В.П. Носков

НИИ СМ МГТУ им. Н.Э. Баумана, МАИ, АО НЦВ им. Миля и Камова
ОСОБЕННОСТИ ВОЗДУШНОГО СТАРТА С ВЕРТОЛЕТНОГО НОСИТЕЛЯ

И.И. Маркович

Научно-конструкторское бюро цифровой обработки сигналов ЮФУ
ЦИФРОВАЯ ОБРАБОТКА СИГНАЛОВ В ПАССИВНОЙ МНОГОПОЗИЦИОННОЙ
РЛС, СОЗДАННОЙ НА БАЗЕ ГРУППИРОВКИ БЛА

Н.А. Соколов

ФГБУ «ЦНИИИ ИВ» Минобороны России

К ПРОБЛЕМЕ ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ БЕСПИЛОТНЫМ ЛЕТАТЕЛЬНЫМ АППАРАТАМ В УСЛОВИЯХ ОГРАНИЧЕННЫХ РЕСУРСОВ. ОПЫТ КАРАБАХА

Д.А. Лазаренко

ФГБУ «ЦНИИ ВВС» Минобороны России

ПРОБЛЕМЫ ТЕХНИЧЕСКОЙ ЭКСПЛУАТАЦИИ КОМПЛЕКСОВ С БЕСПИЛОТНЫМИ ЛЕТАТЕЛЬНЫМИ АППАРАТАМИ И ПУТИ ИХ РЕШЕНИЯ

А.С. Попов

ФГКВОВУ ВО «ВУНЦ ВВС «Военно-воздушная академия имени профессора Н.Е. Жуковского и Ю.А. Гагарина» (г. Воронеж)

Минобороны России

ПЕРСПЕКТИВНЫЙ МЕТОД ФУНКЦИОНАЛЬНОЙ ДИАГНОСТИКИ КОМПЛЕКСА БОРТОВОГО ОБОРУДОВАНИЯ БПЛА

А.А. Саломатин

ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»

ФОРМИРОВАНИЕ ИНФОРМАЦИОННОЙ МОДЕЛИ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ БЕСПИЛОТНЫМИ ЛЕТАТЕЛЬНЫМИ АППАРАТАМИ

М.А. Романова

ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»

МОДЕЛЬ ИСХОДНЫХ ДАННЫХ, ЦЕЛИ И КРИТЕРИИ КАЧЕСТВА ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ СУ БАТС

Секция группового применения и противодействия РТК военного назначения, в т.ч. при взаимодействии с традиционными средствами ВВСТ

А.Г. Кайман

Военная академия ГШ ВС РФ

ЗАКОНОМЕРНОСТИ И ПРИНЦИПЫ ПРИМЕНЕНИЯ РТК ВН

Е.А. Назаров

ФГАУ «Военный инновационный технополис «ЭРА» Минобороны России

ИССЛЕДОВАНИЕ ВОПРОСОВ ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ БПЛА С ПОМОЩЬЮ СТРЕЛКОВОГО ОРУЖИЯ И СРЕДСТВ БЛИЖНЕГО БОЯ

М.Е. Бояров, А.И. Назаров

АО «РТИ»

АКТУАЛЬНОСТЬ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ РАЗНОВИДОВЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ В РАМКАХ НОВОЙ КОНЦЕПЦИИ ВЕДЕНИЯ БОЕВЫХ ДЕЙСТВИЙ

А.В. Хабаров

АО «ВНИИ «Сигнал»

ОБЪЕДИНЕНИЕ ГРУППЫ ПРИЕМОИЗЛУЧАЮЩИХ ОБЪЕКТОВ С НЕИЗВЕСТНЫМ МЕСТОПОЛОЖЕНИЕМ

В.А. Парфиров

ФГКВОУ ВПО «Военная академия связи

имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного»

ВЕРОЯТНОСТНО-ВРЕМЕННЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ПРОЦЕССА ИЗМЕРЕНИЯ КООРДИНАТ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ ПО ИЗЛУЧАЕМЫМ РАДИОСИГНАЛАМ

А.А. Зарайский

ФГБУ «ЗЦНИИ» Минобороны России

ИСТОРИЧЕСКИЕ АСПЕКТЫ И ЗАДАЧИ УПРАВЛЕНИЯ НАДЕЖНОСТЬЮ ВВСТ В СОВРЕМЕННЫХ УСЛОВИЯХ

А.М. Гаракоев

ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»

**МЕТОДЫ И АЛГОРИТМЫ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ПАРАМЕТРОВ МАГНИТНЫХ
ОБЪЕКТОВ**

А.Н. Лепашев

Чебоксарский институт (филиал) Московского политехнического университета

**ПРОТИВОДЕЙСТВИЕ ОПТИКО-ЭЛЕКТРОННЫМ ПРИБОРАМ В УСЛОВИЯХ
ПОГЛОЩАЮЩЕЙ АТМОСФЕРЫ**

В.В. Свиридов

Филиал Военной академии РВСН имени Петра Великого в г. Серпухове

**ФОРМАЛИЗОВАННЫЙ ПОДХОД К СИНТЕЗУ АРХИТЕКТУРЫ СИСТЕМЫ
АДАПТИВНОГО ГРУППОВОГО УПРАВЛЕНИЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИМИ
КОМПЛЕКСАМИ В УСЛОВИЯХ НЕДЕТЕРМИНИРОВАННОЙ
ДИНАМИЧЕСКОЙ СРЕДЫ**

Б. А. Авотынь

АО «НПО «СПЛАВ» им. А. Н. Ганичева»

**ОСНОВАНИЯ ВКЛЮЧЕНИЯ В СОСТАВ БОЕКОМПЛЕКТА РЕАКТИВНОЙ
СИСТЕМЫ РОБОТИЗИРОВАННОГО УСТРОЙСТВА ДОРАЗВЕДКИ ОБЪЕКТА
ПОРАЖЕНИЯ И ОПРЕДЕЛЕНИЯ МЕТЕОУСЛОВИЙ В РАЙОНЕ ЦЕЛИ**

В.Д. Гайдук

ФГАОУ ВО «Санкт-Петербургский Политехнический Университет

Петра Великого»

**ПЕРСПЕКТИВНАЯ ЛЕГКАЯ ГУСЕНИЧНАЯ РОБОТИЗИРОВАННАЯ
ПЛАТФОРМА**

**Секция молодежной школы-семинара
«Управление и обработка информации в технических системах»**

И.С. Тренёв

ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»
СТАБИЛИЗАЦИЯ ДВИЖЕНИЯ КВАДРОКОПТЕРА ВДОЛЬ ЗАДАННОЙ
ТРАЕКТОРИИ С ПОМОЩЬЮ СУБОПТИМАЛЬНОГО ЗАКОНА УПРАВЛЕНИЯ С
 H_2/H_∞ -КРИТЕРИЕМ

Д.К. Серов

*ФГАНУ «Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский
институт робототехники и технической кибернетики»*
ИССЛЕДОВАНИЕ ФАКТОРОВ, ВЛИЯЮЩИХ НА КАЧЕСТВО УПРАВЛЕНИЯ
ДВИЖЕНИЕМ АНПА В ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛОСКОСТИ

В.И. Грунтовский

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ
ОРГАНИЗАЦИЯ ГРУППОВОГО УПРАВЛЕНИЯ РОБОТАМИ НА БАЗЕ ROS

Р.А. Жигалов

*ФГАОУ ВО «Самарский национальный исследовательский университет
имени академика С.П. Королева»*
БЕСКОНТАКТНЫЙ ФЕРРОЗОНДОВЫЙ ДАТЧИК ПОЛОЖЕНИЯ ДЛЯ
КОНТРОЛЯ СОСТОЯНИЯ КЛАПАНА

Д.О. Бросалин, И.О. Шпак

*Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ
НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ*
ИССЛЕДОВАНИЕ ВЛИЯНИЯ ЧАСТОТЫ КОРРЕКЦИИ СИГНАЛОВ
НАВИГАЦИИ, СКОРОСТИ И ДАЛЬНОСТИ ПЕРЕДАЧИ КАНАЛОВ СВЯЗИ НА
ТОЧНОСТЬ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

Н.И. Циоплиакис

*ФГАОУ ВО «Южно-Уральский государственный университет
(национальный исследовательский университет)»*
ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДЕМОНСТРАТОРА СИСТЕМЫ
УПРАВЛЕНИЯ И КОНТРОЛЯ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

Р.Р. Варава

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ОБНАРУЖЕНИЕ ПРЕПЯТСТВИЙ ПЕРЕД НАЗЕМНЫМ МОБИЛЬНЫМ
ОБЪЕКТОМ В БОРТОВОЙ СИСТЕМЕ ТЕХНИЧЕСКОГО СТЕРЕОЗРЕНИЯ
РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ

А.А. Ткаченко, Д.Д. Девяткин

ФГБУН «Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН»

ПРОЕКТИРОВАНИЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ И ОБЕСПЕЧЕНИЕ
АВТОНОМНОСТИ ДЛЯ МОБИЛЬНОГО ДВУХКОЛЕСНОГО РОБОТА

В.И. Хворост

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

АВТОМАТИЧЕСКАЯ СИСТЕМА РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ ДЛЯ ОБНАРУЖЕНИЯ
ОБЪЕКТОВ И ОРИЕНТИРОВ НА ЦВЕТНОМ ИЗОБРАЖЕНИИ

А.В. Логунов

Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ

ПРИМЕНЕНИЕ НЕЙРОСЕТЕВОГО ПОДХОДА ДЛЯ ДИАГНОСТИКИ
ДВИГАТЕЛЯ ВНУТРЕННЕГО СГОРАНИЯ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ

Н.А. Будко

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА ПОРТАТИВНОГО ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКОГО СТЕНДА ДЛЯ
АНАЛИЗА ЭЛЕКТРОМИОГРАФИЧЕСКИХ СИГНАЛОВ НА БАЗЕ
ВЫЧИСЛИТЕЛЯ JETSON NANO

Ф.А. Хусейн

Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ

МОДИФИКАЦИЯ ЛОКАЛЬНОГО ПОИСКА ПЧЕЛИНОГО АЛГОРИТМА

Д.А. Анисимов

ФГБОУ ВО «Томский Государственный Университет

Систем Управления и Радиоэлектроники»

ОЦЕНКА ЭФФЕКТИВНОСТИ СТРАТЕГИЙ ПРОГРАММ ДЛЯ РОБОТА ПРИ
РЕШЕНИИ ЗАДАЧ ЛИГИ RCAP COSPACE RESCUE

К.А. Супереченко

Колледж прикладного и профессионального образования ЮФУ

СРАВНИТЕЛЬНЫЙ АНАЛИЗ ОТЕЧЕСТВЕННОГО ПРОЦЕССОРА ЭЛЬБРУС-8С С
ПРОЦЕССОРАМИ INTEL CORE I7-7700, NVIDIACARMEL

Секция применения РТК морского базирования

**А.А. Борейко, А.Ю. Коноплин, Д.Н. Михайлов,
А.И. Боровик, А.В. Кирьянов**

ФГБУН «Институт проблем морских технологий ДВО РАН»
РЕЗУЛЬТАТЫ И ПЕРСПЕКТИВЫ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ АНПА В КОМПЛЕКСНЫХ
ЭКСПЕДИЦИОННЫХ ИССЛЕДОВАНИЯХ

В.В. Ханычев

АО «ЦНИИ «Курс»

ОПЫТ РАЗРАБОТКИ ТРЕНАЖЕРОВ ТЕЛЕУПРАВЛЯЕМЫХ НЕОБИТАЕМЫХ
ПОДВОДНЫХ АППАРАТОВ

Н.А. Соколов, А.В. Рычков

*ФГБУ «Центральный научно-исследовательский испытательный институт
инженерных войск» Минобороны России*

*ФГКВОУ ВО «Военный учебно-научный центр сухопутных войск «Общевойсковая
ордена Жукова академия Вооруженных Сил Российской Федерации»*

МАГНИТОМЕТРИЧЕСКИЕ СЕНСОРНЫЕ СИСТЕМЫ ДЛЯ МОРСКИХ
МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ

Л.А. Мартынова

АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ СЕТЬЮ ГИБРИДНОЙ
СИСТЕМЫ ЭНЕРГООБЕСПЕЧЕНИЯ АНПА

О.О. Якушкин

ФГБОУ ВО «Санкт-Петербургский государственный университет»

ПРИМЕНЕНИЕ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА ДЛЯ РЕКОНСТРУКЦИИ
ПОДВОДНОГО ЛАНДШАФТА В УСЛОВИЯХ ОГРАНИЧЕННОЙ ВИДИМОСТИ

А.М. Грузликов

АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»

МОДЕЛИРОВАНИЕ ЭНЕРГОЭФФЕКТИВНОЙ СЕТИ АВТОНОМНЫХ
НЕОБИТАЕМЫХ ПОДВОДНЫХ АППАРАТОВ

А.В. Титов

ФГБОУ ВО «Астраханский государственный университет»

МОРСКАЯ МНОГОЦЕЛЕВАЯ БЕЗЭКИПАЖНАЯ ПЛАТФОРМА

Е.В. Тарануха

НИИ спасания и подводных технологий ВУНЦ ВМФ «ВМА»

ОСОБЕННОСТИ ПРИМЕНЕНИЯ МОРСКИХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ
КОМПЛЕКСОВ В УСЛОВИЯХ АРКТИКИ

А.Н. Скакун

НИИ спасания и подводных технологий ВУНЦ ВМФ «ВМА»

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНАЯ СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ АВТОНОМНЫМ
НЕОБИТАЕМЫМ ПОДВОДНЫМ АППАРАТОМ

ГРАФИК РАБОТЫ СЕКЦИЙ

Название секции	04.04.2022 (понедельник)		05.04.2022 (вторник)		06.04.2022 (среда)		07.04.2022 (четверг)		08.04.2022 (пятница)	
	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	15:30-17:00
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ	Зал №1	Зал №1								
СЕКЦИЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И МОДЕЛИРОВАНИЯ РТК			Зал №1	Зал №1						
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЕ РТК В ИНТЕРЕСАХ РЕШЕНИЯ НАРОДНО-ХОЗЯЙСТВЕННЫХ ЗАДАЧ			Зал №2							
СЕКЦИЯ СИСТЕМ ЭНЕРГЕТИКИ И ПРИВОДНОЙ ТЕХНИКИ РТК				Зал №2						
СЕКЦИЯ СИСТЕМ И СРЕДСТВ СВЯЗИ, НАВИГАЦИИ И НАВЕДЕНИЯ РТК					Зал №1	Зал №1				
СЕКЦИЯ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ И БОРТОВЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЕЙ РТК					Зал №2					
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК НАЗЕМНОГО БАЗИРОВАНИЯ						Зал №2				
СЕКЦИЯ СОЗДАНИЯ И ПРИМЕНЕНИЯ КОМПЛЕКСОВ С БЛА							Зал №1	Зал №1		
СЕКЦИЯ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ И ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ РТК ВН, В Т.Ч. ПРИ ВЗАИМОДЕЙСТВИИ С ТРАДИЦИОННЫМИ СРЕДСТВАМИ ВВСТ							Зал №2			
СЕКЦИЯ МОЛОДЕЖНОЙ ШКОЛЫ-СЕМИНАРА								Зал №2		
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ									Зал №1	
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОБСУЖДЕНИЕ РЕШЕНИЯ КОНФЕРЕНЦИИ										Зал №1

