
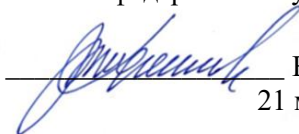


УТВЕРЖДАЮ  
Председатель Оргкомитета –  
Руководитель Национального центра развития  
технологий и базовых элементов робототехники

 О. Мартьянов  
22 марта 2019 г.

Представляю на утверждение  
Заместитель председателя Оргкомитета –  
Директор НИИ робототехники и процессов управления  
Южного федерального университета

 В. Пшихопов  
21 марта 2019 г.

XIV Всероссийская научно-практическая конференция  
*«Перспективные системы и задачи управления»*

и

X молодежная школа-семинар  
*«Управление и обработка информации  
в технических системах»*

**РАБОЧАЯ ПРОГРАММА**

1 - 5 апреля 2019  
п. Терскол, КБР, Приэльбрусье



## ОРГАНИЗАТОРЫ

- Коллегия Военно-промышленной комиссии Российской Федерации
- Министерство обороны Российской Федерации
- Министерство внутренних дел Российской Федерации
- Министерство по делам гражданской обороны, чрезвычайным ситуациям и ликвидации последствий стихийных бедствий Российской Федерации
- Министерство промышленности и торговли Российской Федерации
- Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
- Федеральная служба безопасности Российской Федерации
- Федеральная служба войск национальной гвардии Российской Федерации
- Военно-научный комитет Вооруженных сил Российской Федерации
- Фонд перспективных исследований
- Национальный центр развития технологий и базовых элементов робототехники
- Российский фонд фундаментальных исследований
- Главное управление научно-исследовательской деятельности и технологического сопровождения передовых технологий (инновационных исследований) Министерства обороны Российской Федерации
- Главное управление вооружения Вооруженных сил Российской Федерации
- Управление перспективных межвидовых исследований и специальных проектов Министерства обороны Российской Федерации
- Секция прикладных проблем при Президиуме РАН
- Академия инженерных наук им. А.М. Прохорова
- ФГУ ВНИИ ГОЧС (Федеральный центр науки и высоких технологий) МЧС России
- 46 ЦНИИ Министерства обороны Российской Федерации
- АО «Объединенная судостроительная корпорация»
- АО «Государственный научно-исследовательский навигационно-гидрографический институт»
- Концерн радиостроения «Вега»
- ФГУП «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем»
- Институт проблем морских технологий Дальневосточного отделения РАН
- Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН
- Санкт-Петербургский институт информатики и автоматизации РАН
- Кабардино-Балкарский научный центр РАН
- Южный федеральный университет
- Московский государственный институт радиотехники, электроники и автоматики
- Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана
- ФГУП «ЦНИИ автоматики и гидравлики»
- Журнал «Мехатроника, автоматизация и управление»
- Журнал «Известия ЮФУ. Технические науки»

- Журнал «Труды СПИИРАН»
- Журнал «Известия КБНЦ РАН»

## **ОРГКОМИТЕТ КОНФЕРЕНЦИИ**

### **ПРЕДСЕДАТЕЛЬ ОРГКОМИТЕТА:**

Руководитель Национального центра развития технологий и базовых элементов робототехники **Мартьянов О.В.**

### **ЗАМЕСТИТЕЛЬ ПРЕДСЕДАТЕЛЯ ОРГКОМИТЕТА:**

Директор НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета **Пшихопов В.Х.**

### **ЧЛЕНЫ ОРГКОМИТЕТА:**

**Алфимов С.М.** – ответственный секретарь научно-технического совета Военно-промышленной комиссии Российской Федерации;

**Апполонов Е.М.** – генеральный директор АО «ЦКБ “Лазурит”»;

**Буренок В.М.** – президент Российской академии ракетных и артиллерийских наук;

**Вельтищев В.В.** – заведующий кафедрой «Подводные роботы и аппараты» МГТУ им. Н.Э. Баумана;

**Григорьев А.И.** - генеральный директор Фонда перспективных исследований;

**Гурджи А.И.** - заместитель главного конструктора АО «Научно-исследовательский инженерный институт»;

**Денисов И.И.** – заместитель генерального директора – руководитель направления физико-технических исследований Фонда перспективных исследований;

**Иванов П.М.** – научный руководитель Кабардино-Балкарского научного центра РАН;

**Качанов С.А.** – заместитель начальника ФГБУ ВНИИ ГОЧС (ФЦ) МЧС России;

**Комченков В.И.** – главный инженер 2 отдела Управления перспективных межвидовых исследований и специальных проектов Минобороны России;

**Кононов А.Ф.** - руководитель приоритетного технологического направления «Технологии РТК» (главный технолог РТК);

**Кордюков Р.Ю.** – заместитель начальника Главного управления научно-исследовательской деятельности и технологического сопровождения передовых технологий (инновационных исследований) Минобороны России;

**Королев И.О.** – заместитель командующего по вооружению Тихоокеанского флота Вооружённых сил Российской Федерации;

**Кутахов В.П.** - директор проектного комплекса «Роботизированные авиационные системы» ФГБУ «Национальный исследовательский центр “Институт им. Н.Е. Жуковского”»;

**Лопота А.В.** – директор-главный конструктор ГНЦ РФ «Центральный научно-исследовательский и опытно конструкторский институт робототехники и технической кибернетики»;

**Михайлов Ю.М.** – председатель научно-технического совета Военно-промышленной комиссии Российской Федерации, заместитель председателя коллегии Военно-промышленной комиссии Российской Федерации, академик РАН;

**Нагоев З.В.** - ВрИО председателя Кабардино-Балкарского научного центра РАН;

**Наумов В.Н.** – заведующий кафедрой «Многоцелевые гусеничные машины и мобильные роботы» МГТУ им. Н.Э. Баумана;

**Наумов Л.А.** – научный руководитель Института морских технологий Дальневосточного отделения РАН, член-корр. РАН;

**Панков С.Е.** – начальник Управления перспективных межвидовых исследований и специальных проектов Минобороны России;

**Пешехонов В.Г.** – генеральный директор АО «Концерн ЦНИИ “Электроприбор”», академик РАН;

**Попов С.А.** – начальник Главного научно-исследовательского испытательного центра робототехники Министерства обороны Российской Федерации;

**Рахманов А.А.** – председатель экспертного совета Высшей аттестационной комиссии по военной науке и технике;

**Ронжин А.Л.** – директор Санкт-Петербургского института информатики и автоматизации РАН;

**Себряков Г.Г.** – начальник подразделения ФГУП «ГосНИИ авиационных систем», член-корр. РАН;

**Суоров А.Б.** – председатель Морского научного комитета Минобороны России;

**Сыроежко А.А.** – директор по управлению программами развития роботизированных беспилотных систем АО «Концерн радиостроения “Вега”»;

**Сычков В.Б.** – руководитель Сибирского центра Фонда перспективных исследований;

**Хорошев В.Г.** – заместитель генерального директора ФГУП «Крыловский государственный научный центр»;

**Цыганов Д.И.** – заместитель директора Департамента специальных программ, развития государственных научных центров и наукоградов Минобрнауки России;

**Черников С.Г.** – заместитель генерального директора АО «НИИ автоматической аппаратуры им. В.С. Семенихина»;

**Щербинин В. В.** – начальник научно-технического отделения ФГУП «ЦНИИ автоматики и гидравлики»;

**Щербатюк А.Ф.** – директор Института морских технологий Дальневосточного отделения РАН, член-корр. РАН;

**Юсупов Р.М.** – научный руководитель Санкт-Петербургского института информатики и автоматизации РАН, член-корр. РАН.

ТЕХКОМИТЕТ:

Косенко Е.Ю.

Буланович Д.И.

Васильева М.А.

Дао Д.Н.

Иванов А.С.

Коротков М.И.

Крутенко А.И.

Морозов Р.О.

Павленко Д.Д.

Папченкова Н.В.

Пархоменко В.Б.

Рогов В.А.

Хворост В.И.

Хлебникова Н.В.

Шпак И.О.

## РЕГЛАМЕНТ РАБОТЫ СЕКЦИЙ

Мероприятия	Дата и время	Место проведения
РЕГИСТРАЦИЯ УЧАСТНИКОВ	01.04.2019 <i>(понедельник)</i> 09 <sup>00</sup> -10 <sup>00</sup>	Холл перед Конференц-залом №1 <sup>1</sup>
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ	01.04.2019 <i>(понедельник)</i> 10 <sup>00</sup> -17 <sup>00</sup>	Конференц-зал №1
<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК В ИНТЕРЕСАХ РЕШЕНИЯ НАРОДНО-ХОЗЯЙСТВЕННЫХ ЗАДАЧ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Сычков В.Б. <i>(Сибирский центр Фонда перспективных исследований)</i></li> <li>➤ Годжаев З.А. <i>(Федеральный научный агроинженерный центр ВИМ)</i></li> <li>➤ Нагоев З.В. <i>(Кабардино-Балкарский научный центр РАН)</i></li> </ul>	02.04.2019 <i>(вторник)</i> 10 <sup>00</sup> -17 <sup>00</sup>	Конференц-зал №1
<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Щербатюк А.Ф. <i>(ФГБУН Институт проблем морских технологий ДВО РАН)</i></li> <li>➤ Хорошев В.Г. <i>(ФГУП «Крыловский государственный научный центр»)</i></li> <li>➤ Власов О.Г. <i>(АО «Санкт-Петербургское морское бюро машиностроения "МАЛАХИТ"»)</i></li> </ul>	02.04.2019 <i>(вторник)</i> 10 <sup>00</sup> -13 <sup>00</sup>	Зал №2 <sup>2</sup>

<sup>1</sup> Конференц-зал№1 расположен на 1 этаже пансионата «Чегет»

<sup>2</sup> Зал№2 расположен на 2 этаже пансионата «Чегет» (вход со стороны кафетерия)

<p>СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ ЭНЕРГЕТИКИ И ПРИВОДНОЙ ТЕХНИКИ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Проценко Н.А. (ПАО «Сатурн»)</li> <li>➤ Жданов В.В. (Физико-технический институт им. А.Ф. Иоффе» РАН)</li> <li>➤ Дудоров Е.А. (НПО «Андройдная техника»)</li> <li>➤ Рулевский В.М. (Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники)</li> </ul>	<p>02.04.2019 (вторник) 14<sup>00</sup>-17<sup>00</sup></p>	<p>Зал №2</p>
<p>СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И МОДЕЛИРОВАНИЯ РТК</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Медведев М.Ю. (НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета)</li> <li>➤ Мещеряков Р.В. (Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН)</li> </ul>	<p>03.04.2019 (среда) 10<sup>00</sup>-17<sup>00</sup></p>	<p>Конференц-зал №1</p>
<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ КОМПЛЕКСОВ С БЛА</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Попов А.П. (ПК «Роботизированные авиационные системы» ФГБУ «НИЦ «Институт им. Н.Е. Жуковского»)</li> <li>➤ Сыроежко А.А. (АО «Концерн радиостроения «Вега»)</li> </ul>	<p>03.04.2019 (среда) 10<sup>00</sup>-13<sup>00</sup></p>	<p>Зал №2</p>



<p>СЕКЦИЯ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ РТК ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ, В Т.Ч. ПРИ ВЗАИМОДЕЙСТВИИ С ТРАДИЦИОННЫМИ СРЕДСТВАМИ ВВСТ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Гурджи А.И. (АО «Научно-исследовательский инженерный институт»)</li> <li>➤ Суров А.Б. (Морской научный комитет)</li> <li>➤ Зевин В.В. (Военная академия ГШ ВС РФ)</li> </ul>	<p>03.04.2019 (среда) 14<sup>00</sup>-17<sup>00</sup></p>	<p>Зал №2</p>
<p>СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Визильтер Ю.В. (ФГУП «ГосНИИ авиационных систем»)</li> <li>➤ Грязнов Н.А. (ГНЦ РФ ЦНИИ РТК )</li> </ul>	<p>04.04.2019 (четверг) 10<sup>00</sup>-17<sup>00</sup></p>	<p>Конференц-зал №1</p>
<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК НАЗЕМНОГО БАЗИРОВАНИЯ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Носков В.П. (МГТУ им. Н.Э. Баумана)</li> <li>➤ Донченко А.А. (12 ЦНИИ Минобороны России)</li> </ul>	<p>04.04.2019 (четверг) 10<sup>00</sup>-13<sup>00</sup></p>	<p>Зал №2</p>
<p>МОЛОДЕЖНАЯ ШКОЛА-СЕМИНАР</p>	<p>04.04.2019 (четверг) 14<sup>00</sup>-17<sup>00</sup></p>	<p>Зал №2</p>
<p>СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ И СРЕДСТВ СВЯЗИ, НАВИГАЦИИ И НАВЕДЕНИЯ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Якушев А.А. (АО «Государственный научно-исследовательский навигационно-гидрографический институт»)</li> </ul>	<p>05.04.2019 (пятница) 10<sup>00</sup>-13<sup>00</sup></p>	<p>Конференц-зал №1</p>

<ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Щербинин В.В. (ФГУП «ЦНИИ автоматики и гидравлики»)</li> <li>➤ Гугалов К.Г. (ООО «ИТЦ «Профессиональные Радио Системы»)</li> </ul>		
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ЗАКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ	05.04.2019 <i>(пятница)</i> 15 <sup>30</sup> -17 <sup>00</sup>	Конференц -зал №1
УТВЕРЖДЕНИЕ РЕШЕНИЯ КОНФЕРЕНЦИИ	05.04.2019 <i>(пятница)</i> 17 <sup>30</sup> -19 <sup>00</sup>	Зал №2

## ПРОГРАММА МЕРОПРИЯТИЙ

### 31.03.19, воскресенье – день заезда

19-00 – 21-00 **Заседание Оргкомитета** конференции: Утверждение программы мероприятий  
(по согласованию)

### 01.04.19, понедельник

10-00 – 13-00 – **Пленарное заседание:** открытие конференции. Приветствие гостей и участников конференции заседание  
(Конференц-зал №1)

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**  
(Холл перед Конференц-залом №1)

14-00 – 17-00 – **Пленарное заседание (продолжение)**  
(Конференц-зал №1)

18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** по вопросу «О развитии приоритетного технологического направления «Технологии РТК» (выработка предложений в решение конференции).  
(Зал №2)

**Модератор:** Руководитель приоритетного технологического направления «Технологии РТК» *Кононов А.Ф.*

### 02.04.19, вторник

10-00 – 13-00 – **Заседание «Секция применения РТК в интересах решения народно-хозяйственных задач»**  
(Конференц-зал №1)

10-00 – 13-00 – **Заседание «Секция применения РТК морского базирования»**  
(Зал №2)

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**  
(Холл перед Конференц-залом №1)

14-00 – 17-00 – **Заседание «Секция применения РТК в интересах решения народно-хозяйственных задач»**  
(Конференц-зал №1)

14-00 – 17-00 – **Заседание «Секция технологического обеспечения систем энергетики и приводной техники РТК»**  
(Зал №2)

18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** по вопросу  
*«Практические аспекты и проблемные вопросы при диверсификации РТК для отраслей народного хозяйства»*  
(выработка предложений в решение конференции).  
(Зал №2)

**Модератор:** Руководитель Сибирского центра Фонда перспективных исследований *Сычков В.Б.*

### **03.04.19, среда**

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем управления и моделирования РТК»  
(Конференц-зал №1)

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция применения комплексов с БЛА»  
(Зал №2)

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**  
(Холл перед Конференц-залом №1)

14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем управления и моделирования РТК»  
(Конференц-зал №1)

14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция группового применения РТК военного назначения, в т.ч. при взаимодействии с традиционными средствами ВВСТ»  
(Зал №2)

18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** по вопросу *«О приоритетных направлениях интеллектуализации РТК военного назначения и их группировок (включая вопросы межгруппового, межвидового взаимодействия, в том числе, при взаимодействии с традиционными средствами ВВСТ)»*  
(выработка предложений в решение конференции)  
(Зал №2)

**Модератор:** Заместитель директора НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета *Медведев М.Ю.*

### **04.04.19, четверг**

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем технического зрения РТК»  
(Конференц-зал №1)

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция применения РТК наземного базирования» (Зал №2)

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**  
(Холл перед Конференц-залом №1)

14-00 – 17-00 **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем технического зрения РТК»  
(Конференц-зал №1)

- 14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секции молодежной школы-семинара»  
(Зал №2)
- 18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** по вопросу «О координации деятельности отечественных научных фондов и экспертных сообществ при формировании приоритетных научных направлений фундаментальных и поисковых исследований в области перспективной робототехники» (выработка предложений в решение конференции) (Зал №2)

**Модератор:** Заместитель Генерального директора по научному и техническому развитию ПАО МАК «Вымпел»  
*Рахманов А.А.*

#### **05.04.19, пятница**

- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем и средств связи, навигации и наведения РТК»  
(Конференц-зал №1)
- 11-00 – 13-00 – **Заседание круглого стола** по вопросу «О координации деятельности научных, научно-образовательных учреждений и предприятий ОПК России в части подготовки кадров для высокотехнологичных производств» (выработка предложений в решение конференции)  
(Зал №2)

**Модератор:** Заместитель директора Департамента специальных программ, развития государственных научных центров и наукоградов Минобрнауки России *Цыганов Д.И.*  
(Зал №2)

- 13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**  
(Холл перед Конференц-залом №1)
- 15-30 – 17-00 – **Пленарное заседание:** закрытие конференции. Обсуждение и принятие решения конференции  
(Конференц-зал №1)
- 17-30 – 19-00 **Заседание Оргкомитета** конференции: Утверждение решения конференции. Обсуждение результатов.  
(Зал №2)

#### **06.04.19, суббота – день отъезда**

# РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

## **РЕГЛАМЕНТ ПРОДОЛЖИТЕЛЬНОСТИ ДОКЛАДОВ**

Пленарный доклад – до 20 минут.

Секционный доклад – до 15 минут.

## **ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ**

Приветствия членов Оргкомитета и гостей конференции

## **ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ**

Сопредседатели:

**Мартьянов О.В.** – Руководитель Национального центра развития технологий и базовых элементов робототехники

**Пшихопов В.Х.** – Директор НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета

**О.В. Мартьянов**

*Национальный центр развития технологий  
и базовых элементов робототехники*

ВСТУПИТЕЛЬНОЕ СЛОВО ПРЕДСЕДАТЕЛЯ ОРГКОМИТЕТА

**В.Х. Пшихопов**

*Южный федеральный университет*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ  
УНИВЕРСИТЕТА

СЛОВО

ОТ

ЮЖНОГО

ФЕДЕРАЛЬНОГО

**А.И. Григорьев**

*Фонд перспективных исследований*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ  
ИССЛЕДОВАНИЙ

СЛОВО

ОТ

ФОНДА

ПЕРСПЕКТИВНЫХ

**С.А. Говоров**

*Первый заместитель Председателя Правительства  
Кабардино-Балкарской Республики*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ  
БАЛКАРСКОЙ РЕСПУБЛИКИ

СЛОВО

ОТ

ПРАВИТЕЛЬСТВА

КАБАРДИНО-

**П.М. Иванов**

*Кабардино-Балкарский Научный Центр РАН*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ  
ЦЕНТРА РАН

СЛОВО

ОТ

КАБАРДИНО-БАЛКАРСКОГО НАУЧНОГО

**А.Ф. Кононов**

*Национальный центр развития технологий  
и базовых элементов робототехники*

О ХОДЕ РЕАЛИЗАЦИИ ПРИОРИТЕТНОГО ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО  
НАПРАВЛЕНИЯ «ТЕХНОЛОГИИ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ»

**З.В. Нагоев**

*Кабардино-Балкарский Научный Центр РАН*

ОБЩИЕ ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ К ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫМ  
СИСТЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ АВТОНОМНЫХ РОБОТОВ  
НАРОДНОХОЗЯЙСТВЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ И СВЯЗАННЫЕ С НИМИ  
ФУНДАМЕНТАЛЬНЫЕ ПРОБЛЕМЫ

**А.Б. Суров**

*Морской научный комитет*

НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКИЕ ПРОБЛЕМЫ РАЗВИТИЯ ТЕХНОЛОГИЙ МОРСКОЙ  
РОБОТОТЕХНИКИ

**В.Б. Сычков**

*Сибирский центр Фонда перспективных исследований*

ОРГАНИЗАЦИЯ ОПЫТНОГО РАЙОНА ПРИМЕНЕНИЯ БЕСПИЛОТНЫХ  
АВИАЦИОННЫХ СИСТЕМ В ТОМСКОЙ ОБЛАСТИ

**Д.И. Цыганов**

*Департамент специальных программ,  
развития государственных научных центров  
и наукоградов Минобрнауки России*

ОСНОВНЫЕ НАПРАВЛЕНИЯ РАЗВИТИЯ СПЕЦИАЛЬНЫХ ПРОГРАММ,  
ГОСУДАРСТВЕННЫХ НАУЧНЫХ ЦЕНТРОВ И НАУКОГРАДОВ

**А.А. Рахманов**

*Экспертный совет Высшей аттестационной комиссии  
по военной науке и технике*

ПРОБЛЕМЫ АТТЕСТАЦИИ КАДРОВ ВЫСШЕЙ КВАЛИФИКАЦИИ

**А.А. Богданов**

*АО «НПО “Андроидная техника”»*

ОПЫТ РАЗРАБОТКИ ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ ПЛАТФОРМ НАЗЕМНОГО БАЗИРОВАНИЯ НА ПРИМЕРЕ ПРОЕКТА ФОНДА ПЕРСПЕКТИВНЫХ ИССЛЕДОВАНИЙ «МАРКЕР»

**Д.Н. Гонгарь**

*Южный федеральный университет*

ПРИНЦИПЫ И ПОДХОДЫ К ФОРМИРОВАНИЮ СЦЕНАРИЕВ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ РТК ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ НА ОСНОВЕ МЕТОДА БОЕВЫХ ПОТЕНЦИАЛОВ

**Ю.В. Визильтер**

*Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем*

УНИФИЦИРОВАННАЯ ПРОГРАММНАЯ ПЛАТФОРМА ДЛЯ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ НА ОСНОВЕ НЕЙРОСЕТЕВЫХ ПОДХОДОВ

**А.А. Якушев**

*Государственный научно-исследовательский навигационно-гидрографический институт (ГНИНГИ)*

О ФОРМИРОВАНИИ СИСТЕМЫ ИНФОРМАЦИОННОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ МРТК ОКЕАНОГРАФИЧЕСКИМИ ДАННЫМИ

**В.Ю. Дорофеев, А.А. Курносов, А.В. Лопота, С.А. Половко**

*АО «Санкт-Петербургское морское бюро машиностроения "МАЛАХИТ"»  
ГНЦ РФ «Центральный научно-исследовательский и опытно конструкторский институт робототехники и технической кибернетики»*

ГЛОБАЛЬНЫЕ ЦЕЛИ, ПРИНЦИПЫ ПРОЕКТИРОВАНИЯ, МЕХАНИЗМЫ ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ, ДЕСТАБИЛИЗИРУЮЩИЕ ЭФФЕКТЫ И РАЦИОНАЛЬНАЯ ОРГАНИЗАЦИЯ РАЗРАБОТКИ R/C-СИСТЕМ

**А.И. Гурджи**

*АО «Научно-исследовательский инженерный институт»*

О ПЕРСПЕКТИВАХ РАЗВИТИЯ "ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ" ЗАГРАЖДЕНИЙ

**В.Г. Довгань**

*Союз ветеранов космических войск*

СОВЕТСКИЙ ЛУННЫЙ ФОТОГРАФ ОБРАТНОЙ СТОРОНЫ ЛУНЫ



## ***Секция применения РТК морского базирования***

**А.А. Борейко, А.В. Воронцов, Д.Н. Михайлов, А.Ф. Щербатюк**

*Институт проблем морских технологий  
Дальневосточного отделения РАН*

**О СОЗДАНИИ И ПРАКТИЧЕСКОМ ПРИМЕНЕНИИ УНИФИЦИРОВАННОГО  
АНПА СРЕДНЕГО КЛАССА: ОПЫТ ИПМТ ДВО РАН**

**Я.Н. Чуксин**

*АО "ЦКБ МТ "Рубин"*

**ПЕРСПЕКТИВНЫЙ МОДУЛЬНЫЙ АНПА КАК ОСНОВА  
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОГО КОМПЛЕКСА**

**А.М. Маевский, Б.А. Гайкович**

*АО «НПП ПТ «Океанос»*

**РАЗРАБОТКА ЛЕГКОГО ИНТЕРВЕНЦИОННОГО АВТОНОМНОГО  
НЕОБИТАЕМОГО ПОДВОДНОГО АППАРАТА В ЦЕЛЯХ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ  
В ПОДВОДНЫХ РЕЗИДЕНТНЫХ СИСТЕМАХ**

**К.З. Лаптев, А.В. Багницкий**

*Институт проблем морских технологий  
Дальневосточного отделения РАН*

**ЗАДАЧА ДЛЯ АНПА ДАЛЬНОГО РАДИУСА ДЕЙСТВИЯ ПО ПОИСКУ  
ПОЛЫНЕЙ ПРИ ПЛАВАНИИ В АРКТИЧЕСКИХ РАЙОНАХ**

**В.С. Тарадонов, А.П. Блинков,  
И.В. Кожемякин, Д.Н. Шаманов**

*Санкт-Петербургский государственный морской технический университет*

**КОНЦЕПТУАЛЬНЫЙ ОБЛИК РОБОТОТЕХНИЧЕСКОГО ПОДВодно-  
НАДВодноГО АППАРАТА ПОВЫШЕННОЙ АВТОНОМНОСТИ С  
ИЗМЕНЯЕМОЙ ГЕОМЕТРИЕЙ КОРПУСА**

**К.А. Виноградов, С.И. Назаров**

*АО «АКВАМАРИН»,  
ООО «НПК «Электрооптика»*

**ОПЫТ СОЗДАНИЯ НАВИГАЦИОННОЙ СИСТЕМЫ ДЛЯ АВТОНОМНОГО  
НЕОБИТАЕМОГО ПОДВОДНОГО АППАРАТА**

**И.И. Маркович**

*НКБ «Цифровой обработки сигналов»*

ЦИФРОВАЯ ПРОСТРАНСТВЕННО-ВРЕМЕННАЯ ОБРАБОТКА СИГНАЛОВ В  
МНОГОЛУЧЕВОМ ГИДРОЛОКАТОРЕ МОРСКОГО ПОДВОДНОГО  
РОБОТОТЕХНИЧЕСКОГО КОМПЛЕКСА

**И.Г. Жиденко**

*НПО «Андроидная техника»*

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЕ ЗАХВАТНОЕ УСТРОЙСТВО ДЛЯ ВЫПОЛНЕНИЯ  
ПОДВОДНО-ТЕХНИЧЕСКИХ РАБОТ

**А.И. Машошин, И.В. Пашкевич, А.И. Соколов**

*АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»*

МЕТОДЫ НАВИГАЦИИ АНПА БОЛЬШОЙ АВТОНОМНОСТИ

**К.А. Виноградов, И.В. Дьяков, М.В. Кравец, Н.В. Тихонов**

*АО «Аквамарин»*

СИСТЕМЫ ТРАЕКТОРНЫХ ИЗМЕРЕНИЙ ДЛЯ ИСПЫТАНИЙ ПОДВОДНЫХ  
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

**А.И. Машошин, В.С. Мельканович**

*АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»*

ОСОБЕННОСТИ АДАПТИВНОЙ ОБРАБОТКИ СИГНАЛОВ В  
ГИДРОАКУСТИЧЕСКИХ СРЕДСТВАХ АНПА

**И.Б. Широков, Г.А. Иванов**

*Севастопольский государственный университет*

ЛОКАЛЬНАЯ СИСТЕМА ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ АВТОНОМНОГО  
НЕОБИТАЕМОГО ПОДВОДНОГО АППАРАТА ПОВЫШЕННОЙ ТОЧНОСТИ

**Секция технологического обеспечения систем энергетики и  
приводной техники РТК**

**Е.А. Дудоров, А.А. Богданов**  
*НПО «Андроидная техника»*

РАЗРАБОТКА И ПРИМЕНЕНИЕ БЕСКОЛЛЕКТОРНЫХ  
ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛЕЙ AT DRIVE ДЛЯ ПРИМЕНЕНИЯ В  
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСАХ

**Л.А. Мартынова**  
*ГНЦ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»*

РЕЗУЛЬТАТЫ МОДЕЛИРОВАНИЯ РАБОТЫ ГИБРИДНОЙ СИСТЕМЫ  
ЭНЕРГООБЕСПЕЧЕНИЯ АВТОНОМНОГО НЕОБИТАЕМОГО ПОДВОДНОГО  
АППАРАТА БОЛЬШОЙ ДАЛЬНОСТИ

**Г.В. Кириллов**  
*АО «Ижевский радиозавод»*  
ЭЛЕМЕНТЫ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СРЕДСТВ РАЗРАБОТКИ ИЖЕВСКОГО  
РАДИОЗАВОДА

**С.С. Беляев, В.В. Жданов, А.В. Краснобрыжий**  
*Физико-технический институт им. А.Ф. Иоффе РАН*  
СОВРЕМЕННОЕ СОСТОЯНИЕ И ПЕРСПЕКТИВНЫЕ РАЗРАБОТКИ  
НАКОПИТЕЛЕЙ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ ДЛЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ  
КОМПЛЕКСОВ

**В.В. Новоселов**  
*АО "Энергия"*  
ХИМИЧЕСКИЕ ИСТОЧНИКИ ТОКА ДЛЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ ИЗДЕЛИЙ,  
БПЛА, А ТАКЖЕ СИСТЕМ ЭЛЕКТРОДВИЖЕНИЯ

**В.В. Костенко, А.Ю. Толстоногов**  
*Институт проблем морских технологий  
Дальневосточного отделения РАН*  
ЗАДАЧА ДЕКОМПОЗИЦИИ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ АНПА С УЧЕТОМ  
ИЗМЕНЯЮЩИХСЯ ОГРАНИЧЕНИЙ МАРШЕВЫХ ДВИЖИТЕЛЕЙ

**В.М. Рулевский, А.Г. Юдинцев**  
*Томский государственный университет  
систем управления и радиоэлектроники*  
СИСТЕМЫ ЭЛЕКТРОПИТАНИЯ ТЕЛЕУПРАВЛЯЕМЫХ НЕОБИТАЕМЫХ  
ПОДВОДНЫХ АППАРАТОВ

**М.Б. Гурбашков**  
*ООО "АВИ Солюшнс"*

ОБЗОР РОССИЙСКОГО РЫНКА ДОСТУПНЫХ КОМПОНЕНТОВ РТК В ЧАСТИ ИСПОЛНИТЕЛЬНЫХ МЕХАНИЗМОВ И ДАТЧИКОВ (КОНТРОЛЛЕРЫ, ДВИГАТЕЛИ, РЕДУКТОРЫ, ДАТЧИКИ УГЛА ПОВОРОТА, ИНЕРЦИАЛЬНЫЕ ДАТЧИКИ) И ИХ СРАВНИТЕЛЬНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

**Е.Д. Хмелев**  
*ООО «ЭДиРо»*

ОСОБЕННОСТИ ПРОЕКТИРОВАНИЯ И ПРОИЗВОДСТВА ПРОМЫШЛЕННЫХ ШЕСТИ ОСЕВЫХ РОБОТОВ\_МАНИПУЛЯТОРОВ С ПРИМЕНЕНИЕМ РОССИЙСКОЙ ЭЛЕМЕНТНОЙ БАЗЫ

**В.М. Рулевский, Н.Н. Цебенко, А.В. Фёдоров**  
*Томский государственный университет  
систем управления и радиоэлектроники*

СИСТЕМА КОНТРОЛЯ И УПРАВЛЕНИЯ ЛИТИЙ-ИОННЫМИ АККУМУЛЯТОРНЫМИ БАТАРЕЯМИ КОСМИЧЕСКОГО БАЗИРОВАНИЯ

**А.В. Оборин**  
*ООО «Ионные технологии»*

ПОВЫШЕНИЕ ЭКСПЛУАТАЦИОННОГО РЕСУРСА И НАДЕЖНОСТИ МЕЛКОМОДУЛЬНЫХ ЗУБЧАТЫХ ПЕРЕДАЧ

**Г.А. Журавлёв**  
*ООО «СКБ Механика ЮФУ»*

ФИЗИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ И ПРАКТИЧЕСКАЯ РЕАЛИЗАЦИЯ КАРДИНАЛЬНОГО СОВЕРШЕНСТВОВАНИЯ ПРИВОДНОЙ ТЕХНИКИ

**О.Н. Тулупов**  
*Магнитогорский Государственный Технический университет им. Г.И. Носова*  
ПЕРСПЕКТИВНЫЕ СТАЛИ И СПЛАВЫ ДЛЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ УСТРОЙСТВ

**М.Б. Гурбашков**  
*ООО «АВИ Солюшнс»*

РОССИЙСКИЕ КОНТРОЛЛЕРЫ ПРИВОДА СЕМЕЙСТВ АРГОС И ГЕРИОН

**Секция применения РТК в интересах решения народно-  
хозяйственных задач**

**В.В. Воронов, А.Л. Смолин**

*ООО «Группа Кронштадт»*

*НИЦ «Институт имени Н.Е. Жуковского»*

**ДИВЕРСИФИКАЦИЯ ТЕХНОЛОГИЙ БЕСПИЛОТНЫХ АВИАЦИОННЫХ  
СИСТЕМ В ИНТЕРЕСАХ РАЗВИТИЯ ЭКОНОМИКИ**

**С.Х. Шалова**

*Институт информатики и проблем регионального управления*

*Кабардино-Балкарского научного центра РАН*

**ОБЗОР РЫНКА СЕЛЬСКОХОЗЯЙСТВЕННОЙ РОБОТОТЕХНИКИ**

**Е.А. Дудоров, А.А. Богданов**

*НПО «Андроидная техника»*

**АВТОНОМНЫЕ БЕЗЛЮДНЫЕ РОБОТИЗИРОВАННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ  
ОБРАЩЕНИЯ С РАДИОАКТИВНЫМИ ОТХОДАМИ**

**А.И. Савельев, Д.К. Ву,**

**А.Р. Шабанова, Х.М. Гюзей, А.Л. Ронжин**

*Санкт-Петербургский институт информатики и автоматизации РАН*

*Государственный университет аэрокосмического приборостроения*

**ЗАДАЧИ СОВМЕСТНОЙ РАБОТЫ БЛА И БНА В ТОЧНОМ ЗЕМЛЕДЕЛИИ**

**А.А. Богданов**

*НПО «Андроидная техника»*

**РОБОТОТЕХНИКА И МЕДИЦИНА. ТЕНДЕНЦИИ РАЗВИТИЯ  
РОБОТОТЕХНИКИ И ЧЕЛОВЕКО-МАШИННОГО ИНТЕРФЕЙСА**

**М.Б. Гурбашков**

*ООО "АВИ Солюшнс"*

**КЛЮЧЕВЫЕ АСПЕКТЫ ПРИМЕНЕНИЯ ВЫСОКОКАЧЕСТВЕННЫХ  
ПРИВОДНЫХ РЕШЕНИЙ В РТК ДЛЯ РАЗЛИЧНЫХ ОТРАСЛЕЙ НАРОДНОГО  
ХОЗЯЙСТВА**

**З.В. Нагоев, О.В. Нагоева**

*Кабардино-Балкарский Научный Центр РАН*

**НЕЙРОКОГНИТИВНЫЙ МУЛЬТИАГЕНТНЫЙ» АЛГОРИТМ ОБУЧЕНИЯ  
РОБОТА-РИТЕЙЛЕРА РЕШЕНИЮ ЗАДАЧИ РАССТАНОВКИ ТОВАРОВ**

**В.В. Клочков, А.Е. Карпов**

*Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН*

ФОРМИРОВАНИЕ ТРЕБОВАНИЙ К КОМПЛЕКСАМ БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ ДЛЯ НОВЫХ РЫНКОВ ИХ ПРИМЕНЕНИЯ (НА ПРИМЕРЕ ПОЖАРНОЙ И СЕЛЬСКОХОЗЯЙСТВЕННОЙ АВИАЦИИ)

**В.Б. Сычков**

*Сибирский центр Фонда перспективных исследований*

ПРИМЕРЫ ФУНКЦИОНАЛЬНЫХ СЕРВИСОВ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ БАС В ГРАЖДАНСКОМ СЕКТОРЕ ЭКОНОМИКИ РОССИИ

**И.Г. Смирнов, Д.О. Хорт, А.И. Кутырёв**

*Федеральный научный агроинженерный центр ВИМ*

РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ АДАПТЕРЫ ДЛЯ СПЕЦИАЛИЗИРОВАННЫХ МАШИН В САДОВОДСТВЕ

**Р.Н. Абуталипов, А.У. Замоев**

*Институт информатики и проблем регионального управления*

О ВОЗМОЖНЫХ ПЕРСПЕКТИВАХ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ МАГНИТОТАКТИЧЕСКИХ БАКТЕРИЙ В БИОНАНОРОБОТОТЕХНИКЕ

**М.А. Романова, А.Ю. Исхаков,**

**С.И. Антипин, И.С. Коробейников**

*Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН*

МОДЕЛЬ МОНИТОРИНГА В КОНЦЕПЦИИ ИНТЕРНЕТА ВЕЩЕЙ ДЛЯ УПРАВЛЕНИЯ В СЕЛЬСКОМ ХОЗЯЙСТВЕ

**П.М. Трефилов, А.О. Исхакова, А.В. Чехов**

*Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН*

КОНЦЕПЦИЯ «УМНОГО» ПРОИЗВОДСТВА С ПРИМЕНЕНИЕМ ТЕХНОЛОГИИ ИНТЕРНЕТА ВЕЩЕЙ ДЛЯ АВТОМАТИЗАЦИИ ПРОЦЕССОВ В СЕЛЬСКОМ ХОЗЯЙСТВЕ

**П.П. Лукашов, М.В. Масюков**

*Военная академия РВСН имени Петра Великого*

ПРИМЕНЕНИЕ ПРИВЯЗНОЙ МОНИТОРИНГОВОЙ ПЛАТФОРМЫ В ИНТЕРЕСАХ РЕШЕНИЯ НАРОДНО-ХОЗЯЙСТВЕННЫХ ЗАДАЧ

**Ю.Х. Хамуков**

*Институт информатики и проблем регионального управления  
Кабардино-Балкарского научного центра РАН*

О ВЕРОЯТНОСТИ ПЕРЕХВАТА ИНТЕНТНЫМИ ТЕХНИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ УПРАВЛЕНИЯ ПРОИЗВОДСТВЕННЫМИ ПРОЦЕССАМИ И ВООРУЖЕНИЕМ

**Г.Н. Гудов, И.А. Лобанов, А.В. Рожнов**

*Российский государственный гуманитарный университет,  
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН*

ФРЕЙМВОРК СТРАТИФИЦИРОВАННОЙ МОДЕЛИ ВИРТУАЛЬНОЙ СЕМАНТИЧЕСКОЙ СРЕДЫ ЭКСТРЕННОГО РЕАГИРОВАНИЯ И УПРАВЛЕНИЯ

**И.А. Пшенокова, О.В. Нагоева, З.А. Сундуков**

*Институт информатики и проблем регионального управления  
Кабардино-Балкарского научного центра РАН*

ИМИТАЦИОННАЯ МОДЕЛЬ ФУНКЦИИ РАСПОЗНАВАНИЯ И ПОНИМАНИЯ СТАТИЧЕСКИХ ОБЪЕКТОВ САМООБУЧАЮЩИМСЯ РОБОТОМ НА ОСНОВЕ МУЛЬТИАГЕНТНЫХ НЕЙРОКОГНИТИВНЫХ АРХИТЕКТУР

**Ю.Х. Хамуков**

*Институт информатики и проблем регионального управления  
Кабардино-Балкарского научного центра РАН*

КОНЦЕПЦИЯ И ПРОЕКТ ТЕХНИЧЕСКОГО РЕШЕНИЯ ПРОБЛЕМЫ «ЗОЛОТОГО ЧАСА» В ВОЕННО-МЕДИЦИНСКОЙ И СПАСАТЕЛЬНОЙ ДЕЯТЕЛЬНОСТИ

**Секция технологического обеспечения систем управления,  
в т.ч. группового, и моделирования РТК**

**В.И. Городецкий**

*InfoWings Ltd*

ПОВЕДЕНЧЕСКИЕ МОДЕЛИ КИБЕР-ФИЗИЧЕСКИХ СИСТЕМ И  
ГРУППОВОЕ УПРАВЛЕНИЕ: ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ

**Е.Я. Рубинович**

*Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН*

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНАЯ ИГРА ПООЧЕРЕДНОГО ПРЕСЛЕДОВАНИЯ С  
КРИТЕРИЕМ «ПРОМАХ ПО ИСТИННОЙ ЦЕЛИ»

**В.Х. Пшихопов, М.Ю. Медведев, В.В. Соловьев**

*Южный федеральный университет*

ГИБРИДНАЯ СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ БЕЗЭКИПАЖНОГО  
СУДНА В ЗАДАННУЮ ТОЧКУ

**А.С. Горобцов, А.Е. Марков,**

**А.В. Скориков, П.С. Тарасов, Ю.А. Орлова**

*Волгоградский государственный технический университет*

МЕТОД ОБРАТНОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ СИНТЕЗА УПРАВЛЕНИЯ ДВУНОГИМ  
РОБОТОМ КАК СИСТЕМЫ С НЕГОЛОНОМНЫМИ СВЯЗЯМИ

**Г.В. Горелова**

*Южный федеральный университет*

МОДЕЛИ ПРИНЯТИЯ РЕШЕНИЙ ПРИ ПРОЕКТИРОВАНИИ И УПРАВЛЕНИИ  
ОБЪЕКТАМИ В УСЛОВИЯХ ВЕРОЯТНОСТНОЙ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

**К.А. Гордиевич, Н.Н. Семенов,**

**И.В. Кожемякин, П.Н. Красильников, А.А. Кречин, М.Н. Чемоданов**

*Санкт-Петербургский государственный*

*морской технический университет*

МУЛЬТИАГЕНТНАЯ СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ГРУППОЙ РОБОТОВ:  
ВИРТУАЛЬНЫЙ И ФИЗИЧЕСКИЙ ЭКСПЕРИМЕНТЫ

**В.Ф. Петров, О.В. Петров, А.И. Терентьев,**

**С.Б. Симонов, Д.Н. Корольков**

*Национальный исследовательский университет «МИЭТ»*

ОПЫТ ПОСТРОЕНИЯ ЧЕЛОВЕКО-МАШИННОГО ИНТЕРФЕЙСА  
ОПЕРАТОРА ДИСТАНЦИОННОГО И СУПЕРВИЗОРНОГО  
УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ РТС



**А.М. Винограденко, А.В. Пасхальный**  
*Военная академия связи им. С.М. Буденного,*  
*Войсковая часть №84841*

ЭЛЛИПСОИДАЛЬНАЯ АДАПТАЦИЯ ОБЛАСТИ ДОПУСКОВ  
МНОГОПАРАМЕТРИЧЕСКИХ СИСТЕМ

**О.В. Карсаев**

*Санкт-Петербургский институт информатики и автоматизации РАН*  
АВТОНОМНОЕ ПЛАНИРОВАНИЕ ЗАДАЧ НАБЛЮДЕНИЯ  
В ГРУППИРОВКАХ СПУТНИКОВ

**А.С. Горобцов, П.С. Тарасов, А.В. Скориков, А.Е. Марков**

*Волгоградский государственный технический университет*  
МИНИ РОБОТ С КОЛЕСНО-ШАГАЮЩИМ ДВИЖИТЕЛЕМ

**В.В. Косьянчук, Е.Ю. Зыбин,**  
**А.Ю. Чекин, Ю.В. Бондаренко**

*Государственный научно-исследовательский институт*  
*авиационных систем*  
О ПРОГНОЗИРОВАНИИ ВЕКТОРА СОСТОЯНИЯ ВОЗДУШНОГО СУДНА В  
УСЛОВИЯХ ПОЛНОЙ ПАРАМЕТРИЧЕСКОЙ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

**А.Х. Агтаев**

*Кабардино-Балкарский Научный Центр РАН*  
ЗАДАЧИ УПРАВЛЕНИЯ КОЛЕБАТЕЛЬНЫМИ СИСТЕМАМИ

**В.И. Гончаренко**

*Московский авиационный институт*  
СУБОПТИМАЛЬНЫЙ АЛГОРИТМ СИНТЕЗА УПРАВЛЕНИЯ ПОДВИЖНЫМ  
ОБЪЕКТОМ

**А.Г. Лесков**

*МГТУ им Н.Э. Баумана*  
ФУНКЦИОНАЛЬНО-МОДЕЛИРУЮЩИЕ СТЕНДЫ В ЗАДАЧАХ РАЗРАБОТКИ  
И ИССЛЕДОВАНИЯ ОПЕРАЦИЙ МАНИПУЛЯЦИОННЫХ РОБОТОВ

**Е.Ю. Косенко, О.В. Косенко, Е.А. Шестова**

*Южный федеральный университет*  
МЕТОДИКА ОЦЕНКИ ХАРАКТЕРИСТИК МАНИПУЛЯЦИОННОЙ СИСТЕМЫ  
В СООТВЕТСТВИИ С ПАРАМЕТРАМИ ПРОИЗВОДСТВЕННОЙ ЗАДАЧИ

**А.Н. Жиравок, А.В. Зуев, А.Е. Шумский**

*Дальневосточный федеральный университет*

**МЕТОД ПОСТРОЕНИЯ РОБАСТНЫХ ДИАГНОСТИЧЕСКИХ  
НАБЛЮДАТЕЛЕЙ ДЛЯ ОБНАРУЖЕНИЯ И ИДЕНТИФИКАЦИИ ДЕФЕКТОВ В  
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ**

**П.Л. Новиков, К.В. Павский, А.В. Двуреченский**

*Институт физики полупроводников им. А.В. Ржанова,*

*Сибирский государственный университет телекоммуникаций и информатики*

**МОДЕЛИРОВАНИЕ МЕТОДОМ МОЛЕКУЛЯРНОЙ ДИНАМИКИ С  
ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ ВЫСОКОЭФФЕКТИВНЫХ АЛГОРИТМОВ ДЛЯ  
ИССЛЕДОВАНИЯ АТОМНОЙ ДИФФУЗИИ НА СТРУКТУРИРОВАННЫХ  
ПОДЛОЖКАХ КРЕМНИЯ**

**Н.В. Малютин, А.Н. Пономарёв,**

**А.П. Белоглазов, Д.М. Уткин, А.В. Коломиец**

*ООО «Конструкторское бюро информатики гидроакустики и связи»*

*ЗАО «Научно-Технический Центр Прикладных Нанотехнологий»*

*АО «Концерн «Созвездие»*

*АО «Машиностроительный завод «Маяк»*

**ПРАКТИКА ПРИМЕНЕНИЯ МОДЕЛИРОВАНИЯ И ПЕРСПЕКТИВЫ  
РАЗВИТИЯ ВИРТУАЛЬНОЙ ИНЖЕНЕРИИ В ОБЛАСТИ КОМПОЗИТНЫХ  
МАТЕРИАЛОВ ДЛЯ ОБЕСПЕЧЕНИЯ СТОЙКОСТИ БОРТОВОЙ  
АППАРАТУРЫ К ВОЗДЕЙСТВИЮ ДЕСТАБИЛИЗИРУЮЩИХ ФАКТОРОВ**

**С.Ш. Рехвиашвили, А.В. Псху, А.М. Кидакоев**

*Кабардино-Балкарский научный центр РАН*

**МОДЕЛИРОВАНИЕ КОЛЕБАТЕЛЬНЫХ ПРОЦЕССОВ И УПРАВЛЕНИЯ ИМИ  
С ПРИМЕНЕНИЕМ ДРОБНОГО ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЯ**

## ***Секция применения комплексов с БЛА***

**С.А. Синютин, Е.С. Синютин**

*Южный федеральный университет*

**БАРЬЕРЫ НА ПУТИ МАССОВОГО ВНЕДРЕНИЯ БПЛА  
И ПРЕДЛАГАЕМЫЕ ВАРИАНТЫ ИХ ПРЕОДОЛЕНИЯ**

**А.П. Попов**

*НИЦ «Институт имени Н.Е. Жуковского»*

**МОДЕЛЬ ПРОЦЕССА РЕКОНФИГУРАЦИИ ПРОСТРАНСТВЕННО-  
РАСПРЕДЕЛЕННОГО ОБОРУДОВАНИЯ ГРУППЫ БЕСПИЛОТНЫХ  
ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ**

**В.Т. Минлигареев, А.В. Алексеева, Ю.М Качановский,  
В.Л. Кравчѐнок, А.Ю. Репин, В.В. Трегубов, Е.Н. Хотенко**

*Институт прикладной геофизики им. акад. Е.К. Федорова*

**КАРТОГРАФИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ МАГНИТОМЕТРИЧЕСКИХ  
НАВИГАЦИОННЫХ СИСТЕМ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ**

**Р.Р. Галин, К.А. Кулагин, А.Н. Мигачев,  
Р.В. Мещеряков, Д.В. Сенчук**

*Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН*

**ТРЕНАЖЕРНЫЙ КОМПЛЕКС БЕСПИЛОТНОЙ АВИАЦИОННОЙ СИСТЕМЫ  
(БАС) ПОЛЕВОГО НАЗНАЧЕНИЯ**

**С.В. Шидловский, Д.В. Шашев**

*Томский государственный университет*

**СИСТЕМА ЗАЩИТЫ ОТ МАЛОГАБАРИТНЫХ БПЛА**

**А.Л. Смолин**

*НИЦ «Институт имени Н.Е. Жуковского»*

**ПУТИ СОЗДАНИЯ БЕСПИЛОТНОЙ АВИАЦИОННОЙ ВОЕННО-  
ТРАНСПОРТНОЙ СИСТЕМЫ**

**Д.А. Бирин, Р.В. Мещеряков**

*Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН*

**БЕСПИЛОТНЫЙ ЛЕТАТЕЛЬНЫЙ АППАРАТ СОПРОВОЖДЕНИЯ ГРУППЫ  
ИССЛЕДОВАТЕЛЕЙ С МНОГОМОДАЛЬНЫМ УПРАВЛЕНИЕМ**

**А.Б. Бельский, А.К. Дибижев**

*Московский вертолетный завод им. М.Л. Миля*

ЗАДАЧИ СОЗДАНИЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ ВЕРТОЛЕТНЫХ  
КОМПЛЕКСОВ

**Н.А. Соколов**

*Центральный научно-исследовательский испытательный институт  
инженерных войск*

ПРИМЕНЕНИЕ МАГНИТОМЕТРИЧЕСКИХ ДАТЧИКОВ ПРИ ПОИСКЕ  
ВЗРЫВООПАСНЫХ ПРЕДМЕТОВ С БЕСПИЛОТНЫХ ВОЗДУШНЫХ  
НОСИТЕЛЕЙ

**Д.С. Мещеряков, Н.А. Романов**

*Южный федеральный университет*

МЕТОДИКА ИНФОРМАЦИОННОГО ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ ВРАЖЕСКИМ  
ГРУППАМ БЛА

**Секция группового применения РТК военного назначения,  
в т.ч. при взаимодействии  
с традиционными средствами ВВСТ**

**А.Р. Гайдук, А.Н. Каркищенко, В.Х. Пшихопов**  
*Южный федеральный университет*

О ВЛИЯНИИ РТК ВН НА ЭФФЕКТИВНОСТЬ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ ВВТ

**В.К. Абросимов, М.В. Гайдин**  
*Главный научно-исследовательский испытательный  
центр робототехники Минобороны России,*

*ООО Научно-производственная компания "Сетецентрические платформы"*  
ИМИТАЦИОННАЯ МОДЕЛЬ ФОРМИРОВАНИЯ СИТУАЦИОННОЙ  
ОСВЕДОМЛЕННОСТИ ГРУППОЙ АВТОНОМНЫХ РОБОТОВ В УСЛОВИЯХ  
ПОТЕНЦИАЛЬНЫХ УГРОЗ

**С.В. Зюзин, С.А. Умеренков, С.В. Шадрин**  
*Михайловская военная артиллерийская академия*  
ПРИМЕНЕНИЕ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ ВОЕННОГО  
НАЗНАЧЕНИЯ В РАКЕТНЫХ ВОЙСКАХ И АРТИЛЛЕРИИ

**А.И. Наговицин, Б.Б. Молоткова, Н.Б. Гарифуллин, Д.С. Алятин**  
*Михайловская военная артиллерийская академия*  
СПОСОБ ВИЗУАЛИЗАЦИИ ПРОЦЕССА РЕКОГНОСЦИРОВКИ МАРШРУТОВ  
И РАЙОНОВ ОГНЕВЫХ ПОЗИЦИЙ (ПОЗИЦИОННЫХ РАЙОНОВ)  
ФОРМИРОВАНИЙ РВиА НА ОСНОВЕ ИНТЕГРАЦИИ ВИРТУАЛЬНОЙ 3D-  
МОДЕЛИ МЕСТНОСТИ И ДАННЫХ С БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ  
АППАРАТОВ

**М.А. Мокляков**  
*ЦНИИИ инженерных войск Минобороны России*  
ПРИМЕНЕНИЕ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ ТЕХНОЛОГИЙ ПРИ ВЫПОЛНЕНИИ  
ЗАДАЧ ИНЖЕНЕРНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ

**Н.А. Шушпанов**  
*АО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро»*  
АВТОМАТИЗАЦИЯ ГРУППОВОГО ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ РТК ВОЗДУШНОГО  
БАЗИРОВАНИЯ И ПИЛОТИРУЕМЫХ ЛА

## **Секция применения РТК наземного базирования**

**Н.А. Рудианов, В.С. Хрущев**

*3 ЦНИИ Минобороны России*

**ФУНКЦИОНАЛЬНЫЙ ПОДХОД К ПРОЕКТИРОВАНИЮ  
СПЕЦИАЛИЗИРОВАННЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ**

**С.Г. Цариченко., С.Е. Симанов, И.М. Сидоров**

*ФКП "НИИ "Геодезия"*

**ОРГАНИЗАЦИЯ ПРОВЕДЕНИЯ ИСПЫТАНИЙ НАЗЕМНЫХ  
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ**

**А.В. Вазаев, В.П. Носков, И.В. Рубцов**

*НИИСМ МГТУ им. Н.Э. Баумана*

**НЕЙРОСЕТЕВОЙ МОДУЛЬ ВЫБОРА ЭТАЛОНОВ ДЛЯ РАСПОЗНАВАНИЯ  
ТИПОВ ОПОРНОЙ ПОВЕРХНОСТИ**

**А.Н. Кучер**

*ООО «НПК «Электрооптика»*

**МЕТОД ФОРМИРОВАНИЯ ПЕРСПЕКТИВНЫХ ТРЕБОВАНИЙ К  
НАВИГАЦИОННЫМ СИСТЕМАМ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ  
ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ**

**В.В. Чернышев, В.В. Арыканцев**

*Волгоградский государственный технический университет*

**СТРУКТУРА ЭНЕРГОЗАТРАТ ШАГАЮЩИХ МАШИН И РОБОТОВ ПРИ  
РЕАЛИЗАЦИИ БОЛЬШИХ ТЯГОВЫХ УСИЛИЙ**

**А.У. Заммоев, Р.Н. Абуталипов**

*Институт информатики и проблем регионального управления*

*Кабардино-Балкарского научного центра РАН*

**КАТАЛИТИЧЕСКИЕ САМОХОДНЫЕ НАНОДВИЖИТЕЛИ КАК  
ЭЛЕМЕНТНАЯ БАЗА БИОНАНОРОБОТОТЕХНИКИ**

**О.С. Морозов, А.Е. Гвоздев, А.А. Зарайский**

*3 ЦНИИ Минобороны России*

**О ПРОВЕДЕНИИ НАУЧНО - ТЕХНИЧЕСКОЙ КОНФЕРЕНЦИИ  
ФГБУ «3 ЦНИИ» МИНОБОРОНЫ РОССИИ НА ТЕМУ: «НАУЧНО -  
ТЕХНИЧЕСКИЕ ПРОБЛЕМЫ ОБЕСПЕЧЕНИЯ НАДЕЖНОСТИ ОБРАЗЦОВ  
ВООРУЖЕНИЯ, ВОЕННОЙ И СПЕЦИАЛЬНОЙ ТЕХНИКИ И ПУТИ ИХ  
РЕШЕНИЯ» 30 МАЯ 2018 ГОДА**

**Секция технологического обеспечения  
систем технического зрения РТК**

**С.М. Соколов, А.А. Богуславский**

*Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша РАН*

ТЕХНОЛОГИЯ СОЗДАНИЯ ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СТЗ В  
СОСТАВЕ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ ПОДВИЖНЫХ СРЕДСТВ

**В.П. Носков, И.О. Киселев**

*МГТУ им. Н.Э. Баумана*

РЕШЕНИЕ SLAM-ЗАДАЧИ ПО ДАННЫМ КОМПЛЕКСИРОВАННОЙ СТЗ

**А.С. Пахунов, Т.В. Сазонова, А.А. Погодин**

*АО "Раменское приборостроительное конструкторское бюро"*

РАСПОЗНАВАНИЕ ДИНАМИЧЕСКИХ ОБЪЕКТОВ ИНТЕРЕСА С  
ПРИМЕНЕНИЕМ НЕЙРОСЕТЕВЫХ ТЕХНОЛОГИЙ В СУЩЕСТВУЮЩИХ И  
ПЕРСПЕКТИВНЫХ КОМПЛЕКСАХ БОРТОВОГО ОБОРУДОВАНИЯ  
ВЕРТОЛЕТОВ

**К.И. Морев**

*АО «НКБ ВС»*

МЕТОД СОПОСТАВЛЕНИЯ ОБЛАКОВ ОСОБЫХ ТОЧЕК ИЗОБРАЖЕНИЙ  
ДЛЯ ЗАДАЧ ТРЕКИНГА, ОСНОВАННЫЙ НА ИНТУИЦИОНИСТСКОЙ  
НЕЧЕТКОЙ ЛОГИКЕ

**Р.Н. Сафин, Т.Г. Цой, Р.О. Лавренов, Е.А. Магид**

*Казанский федеральный университет*

РАЗРАБОТКА СИСТЕМЫ ОПТИМАЛЬНОЙ ПЕРЕДАЧИ ВИДЕОДАННЫХ С  
КАМЕР МОБИЛЬНОГО РОБОТА СЕРВОСИЛА ИНЖЕНЕР

**Т.В. Сазонова**

*АО "Раменское приборостроительное конструкторское бюро"*

ИССЛЕДОВАНИЯ ПО ФОРМИРОВАНИЮ ОБЛИКА УНИФИЦИРОВАННОЙ  
МНОГОФУНКЦИОНАЛЬНОЙ БОРТОВОЙ ГЕОИНФОРМАЦИОННОЙ  
СИСТЕМЫ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

**И.А. Шмелев, Т.Н. Круглова**

*Южно-Российский Государственный  
Политехнический Университет им. М.И. Платова*

МОДИФИЦИРОВАННЫЙ МЕТОД РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ СЕГМЕНТАЦИИ  
ИЗОБРАЖЕНИЙ В СИСТЕМЕ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ ДЛЯ АНАЛИЗА  
СОСТОЯНИЯ РАСТЕНИЙ

**А.С. Губанков, А.В. Зуев, В.Ф. Филаретов, Д.А. Юхимен**

*Институт Автоматики и процессов управления ДВО РАН,  
Институт проблем морских технологий*

*Дальневосточного отделения РАН*

МЕТОД ОПРЕДЕЛЕНИЯ ПРОПУСКОВ В ТРЕХМЕРНЫХ МОДЕЛЯХ В ВИДЕ  
ОБЛАКОВ ТОЧЕК, ПОЛУЧАЕМЫХ ОТ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ

**Н.Д. Свищев, А.В. Рыбаков, И.Д. Ермаков**

*Астраханский Государственный Университет*

*Общество с ограниченной ответственностью «Акваспецсервис»*

ПРОГРАММНАЯ ФИЛЬТРАЦИЯ ПОДВОДНОГО ВИДЕОПОТОКА В  
РЕАЛЬНОМ ВРЕМЕНИ

**А.С. Дубонос**

*Военная академия связи им. Маршала Советского Союза С.М. Буденного*

ПРОГРАММИРОВАНИЕ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА

**М.С. Шелагурова, О.Г. Лещук**

*АО "Раменское приборостроительное конструкторское бюро"*

ПРИМЕНЕНИЕ МНОГОФУНКЦИОНАЛЬНЫХ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО И  
ВИРТУАЛЬНОГО ЗРЕНИЯ В БОРТОВЫХ КОМПЛЕКСАХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ  
АППАРАТОВ

**Н.А. Грязнов**

*ГНЦ РФ «Центральный научно-исследовательский и опытно конструкторский  
институт робототехники и технической кибернетики»*

ПОТЕНЦИАЛ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ КАК  
ФУНДАМЕНТ РЕАЛИЗАЦИИ ФУНКЦИОНАЛЬНОГО НАЗНАЧЕНИЯ  
БЕСПИЛОТНЫХ КОМПЛЕКСОВ

**А.Б. Бельский, Д.И. Калинин**

*Московский вертолетный завод им. М.Л. Миля*

СИСТЕМЫ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ В ЗАДАЧАХ УПРАВЛЕНИЯ И  
НАВИГАЦИИ ВЕРТОЛЕТОВ



**Секция молодежной школы-семинара**  
**«Управление и обработка информации в технических системах»**

**И.Г. Жиденко**

*НПО «Андроидная техника»*

МОДУЛИ КАССЕТНОГО ЗАПУСКА БЛА НАЗЕМНЫХ  
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

**В.Б. Пархоменко**

*НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ*

НЕЙРОСЕТЕВАЯ СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ НАЗЕМНОГО  
РОБОТА НА ОСНОВЕ ДАННЫХ ЛИДАРА

**Д.Д. Павленко**

*Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ*

ЗАДАЧА ПОВЫШЕНИЯ ЭФФЕКТИВНОСТИ ФОРМ ЛОПАСТИ  
ВЕТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ УСТАНОВОК

**А.А. Кречин, И.В. Шестаков**

*Санкт-Петербургский государственный  
морской технический университет*

ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩАЯ СИСТЕМА РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ  
КОМПЛЕКСОВ, РАЗРАБАТЫВАЕМЫХ В СКБ СПБГМТУ

**М.А. Васильева**

*НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ*

КАСКАДНАЯ НЕЙРОСЕТЕВАЯ СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ  
КОЛЁСНОГО РОБОТА

**В.А. Бондаренко, Г.Э. Каплинский,**

**В.А. Павлова, В.А. Тупиков, П.К. Шульженко**

*АО «Научно – производственное предприятие*

*«Авиационная и морская электроника»*

РАЗРАБОТКА И ТЕСТИРОВАНИЕ АЛГОРИТМОВ ОБРАБОТКИ  
ИЗОБРАЖЕНИЙ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ КОМПЬЮТЕРНОЙ МОДЕЛИ ФОНО-  
ЦЕЛЕВОЙ ОБСТАНОВКИ

**И.О. Шпак**

*Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ*

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНАЯ СИСТЕМА РАСПОЗНАВАНИЯ И  
ПРОГНОЗИРОВАНИЯ МАНЕВРОВ АВТОМОБИЛЯ"

**М.И. Коротков**

*Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ*

ИСПОЛЬЗОВАНИЕ РТК ДЛЯ ИЗУЧЕНИЯ ПОВЕРХНОСТИ МОРСКОГО ДНА

**А.Б. Бельский, А.К. Дибижев, Д.И. Калинин**

*Московский вертолетный завод им. М.Л. Миля*

ГИПЕРСПЕТРОМЕТР, КАК ПОДСИСТЕМА СТЗ ДЛЯ ОБНАРУЖЕНИЯ С  
ВЕРТОЛЕТА ОБЪЕКТОВ, СКРЫТЫХ ЕСТЕСТВЕННЫМИ И  
ИСКУССТВЕННЫМИ СРЕДСТВАМИ

**В.И. Хворост**

*НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ*

ПЛАНИРОВАНИЕ ПУТИ МОБИЛЬНОГО РОБОТА НА ОСНОВЕ  
АЛГОРИТМОВ СЕМЕЙСТВА BUG

**Н.А. Будко, В.В. Пивнев, А.Ю. Будко, Р.Ю. Будко**

*Южный федеральный университет*

СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ РОБОТИЗИРОВАННЫМ МАНИПУЛЯТОРОМ НА  
ОСНОВЕ СИГНАЛОВ АКТИВНОСТИ МЫШЦ

**В.А. Бондаренко, Г.Э. Каплинский,**

**В.А. Павлова, В.А. Тупиков**

*АО «Научно – производственное предприятие*

*«Авиационная и морская электроника»*

МЕТОД ПОИСКА И СОПОСТАВЛЕНИЯ КЛЮЧЕВЫХ ОСОБЕННОСТЕЙ  
ИЗОБРАЖЕНИЙ ДЛЯ РАСПОЗНАВАНИЯ ОБРАЗОВ И СОПРОВОЖДЕНИЯ  
ОБЪЕКТОВ

**А.С. Иванов**

*Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ*

АВТОНОМНЫЙ РОБОТИЗИРОВАННЫЙ КОМПЛЕКС ДЛЯ ЗАДАЧ РАЗВЕДКИ

**Р.Ю. Будко**

*Южный федеральный университет*

ЗАДАЧА УПРАВЛЕНИЯ ВНЕШНИМИ ВСПОМОГАТЕЛЬНЫМИ  
УСТРОЙСТВАМИ ПОСРЕДСТВОМ ЭЛЕКТРОМИОГРАММЫ

**Д.И. Буланович**

*Южный федеральный университет*

РАЗРАБОТКА ИМПУЛЬСНОГО ИСТОЧНИКА ПИТАНИЯ ДЛЯ РОБОТА  
МАНИПУЛЯТОРА

**С.С. Жмурин, Д.О. Бросалин**

*Южный федеральный университет*

ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДЛЯ ЗАДАЧИ ПЛАНИРОВАНИЯ  
ДВИЖЕНИЯ ПОДВИЖНОГО ОБЪЕКТА  
В ТРЕХМЕРНОЙ НЕОПРЕДЕЛЕННОЙ СРЕДЕ

**В.С. Лазарев, Р.О. Морозов**

*НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ*

ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ГРАФОАНАЛИТИЧЕСКИХ МЕТОДОВ ДЛЯ  
ФОРМИРОВАНИЯ ТРАЕКТОРИИ ГРУППЫ ПОДВИЖНЫХ ОБЪЕКТОВ

**И.А. Путинцев**

*Санкт-Петербургский государственный  
морской технический университет*

РАЗРАБОТКА КОРПУСНОЙ ЧАСТИ АНПА "АКАРА"

**Д.Н. Дао**

*Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ*

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНАЯ СИСТЕМА ВЫБОРА КРИТЕРИЯ  
ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ РОБОТА В НЕОПРЕДЕЛЁННОЙ СРЕДЕ

**А.И. Крутенко**

*Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ*

АНАЛИЗ ПРИНЦИПОВ ПОСТРОЕНИЯ РОБОТИЗИРОВАННОГО  
ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА-АМФИБИИ

**А.С. Грицынин**

*Инженерно-технологическая академия*

*Южного федерального университета*

АНАЛИЗ ТРЕБОВАНИЙ ПРИКАЗА ФСТЭК №31 ДЛЯ ОБЕСПЕЧЕНИЯ  
ИНФОРМАЦИОННОЙ БЕЗОПАСНОСТИ В СИСТЕМЕ ГРУППОВОГО  
УПРАВЛЕНИЯ ПОДВИЖНЫМИ ОБЪЕКТАМИ

***Секция технологического обеспечения систем и средств связи,  
навигации и наведения РТК***

**А.Б. Муравьев**  
*АО "КБ НАВИС"*

**ОБЗОР ПЕРСПЕКТИВ НАВИГАЦИОННОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ  
БЕЗЭКИПАЖНЫХ АВТОМАТИЗИРОВАННЫХ КОМПЛЕКСОВ**

**В.А. Бондаренко, Г.Э. Каплинский,  
В.А. Павлова, В.А. Тупиков, Н.Г. Холод**  
*АО «Научно – производственное предприятие  
«Авиационная и морская электроника»*

**НЕЙРОСЕТЕВЫЕ АЛГОРИТМЫ В ЗАДАЧАХ АВТОМАТИЧЕСКОГО  
РАСПОЗНАВАНИЯ И СОПРОВОЖДЕНИЯ ОБЪЕКТОВ ДЛЯ  
ВСТРАИВАЕМЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЕЙ ОПТИКО-ЭЛЕКТРОННЫХ СИСТЕМ**

**С.А. Савельев, И.В. Соловьев**  
*НИИ космического приборостроения,  
Филиал АО «Объединенная ракетно-космическая корпорация»*  
**АЛГОРИТМ КОМПЛЕКСИРОВАНИЯ УГЛОМЕРНОЙ НАП ГНСС И  
ИНЕРЦИАЛЬНЫХ ДАТЧИКОВ УГЛОВЫХ СКОРОСТЕЙ ДЛЯ ОЦЕНКИ  
ОРИЕНТАЦИИ ПОДВИЖНОГО ОБЪЕКТА**

**А.В. Ксендзук**  
*ПАО "МАК "Вымпел"*  
**КООРДИНАТНО-ВРЕМЕННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ОПЕРАЦИЙ В  
КОСМИЧЕСКОМ ПРОСТРАНСТВЕ С ПРИМЕНЕНИЕМ НАЗЕМНЫХ  
ПСЕВДОСПУТНИКОВ"**

**С.В. Кулешов, А.А. Зайцева**  
*Санкт-Петербургский институт информатики и автоматизации РАН*  
**КОНЦЕПЦИЯ ПОСТРОЕНИЯ АКТИВНЫХ СЕТЕЙ ПЕРЕДАЧИ ДАННЫХ НА  
БЛА**

**А.В. Рожнов, И.А. Лобанов**  
*Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН*  
**О ПОДХОДЕ И ТЕХНИЧЕСКОЙ РЕАЛИЗАЦИИ "COMMUNICATION-  
SATELLITE SYSTEM THAT CAUSES REDUCED INTERFERENCE"**

**Е.А. Попов, М.Н. Сильчук, А.Г. Фролов**  
*АО «Центральный научно-исследовательский институт  
автоматики и гидравлики»*  
**К ВОПРОСУ О ПОГРЕШНОСТЯХ ПРИКЛАДНОГО МЕТОДА ОЦЕНКИ  
ЗАПАЗДЫВАНИЯ В ИЗМЕРИТЕЛЬНЫХ КАНАЛАХ БИНС**

**И.И. Нестеров, Н.В. Мальгин, А.Б. Кутман, А.А. Горюков**  
*ООО «Гиrolаб»*

БЕСПЛАТФОРМЕННЫЕ ИНЕРЦИАЛЬНЫЕ НАВИГАЦИОННЫЕ СИСТЕМЫ И  
ГИРОСТАБИЛИЗИРОВАННЫЕ ПЛАТФОРМЫ

**Я.Е. Мещеряков, Р.В. Мещеряков**

*Институт проблем управления им. В.А.Трапезникова РАН*

РАЗРАБОТКА БОРТОВОГО КОМПЛЕКСА ДЛЯ МОНИТОРИНГА  
ДИНАМИЧЕСКИХ И ПРОСТРАНСТВЕННЫХ ХАРАКТЕРИСТИК  
ОТЕЧЕСТВЕННЫХ ДРАГЛАЙНОВ СЕРИИ ЭШ

**П.П. Пивнев, С.П. Тарасов**

*Институт нанотехнологий, электроники и приборостроения ЮФУ*

ПОДВОДНЫЙ ПОИСК В МЕЛКОМ МОРЕ НА ОСНОВЕ МЕТОДОВ  
ПОЛИСТАТИЧЕСКОЙ ГИДРОЛОКАЦИИ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ АНПА

**Е.С. Басан, А.С. Басан, С.С. Тетеревятников**

*Южный федеральный университет*

АНАЛИЗ ВЛИЯНИЯ АТАК ТИПА ОТКАЗ В ОБСЛУЖИВАНИИ НА  
ПАРАМЕТРЫ РОБОТИЗИРОВАННОЙ СИСТЕМЫ

## ГРАФИК РАБОТЫ СЕКЦИЙ

Название секции	1.04.2019 (понедельник)		2.04.2019 (вторник)		3.04.2019 (среда)		4.04.2019 (четверг)		5.04.2019 (пятница)	
	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	15:30-17:00
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ	Зал №1	Зал №1								
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЕ РТК В ИНТЕРЕСАХ РЕШЕНИЯ НАРОДНО-ХОЗЯЙСТВЕННЫХ ЗАДАЧ			Зал №1	Зал №1						
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ			Зал №2							
СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ ЭНЕРГЕТИКИ И ПРИВОДНОЙ ТЕХНИКИ РТК				Зал №2						
СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ, В ТОМ ЧИСЛЕ ГРУППОВОГО, И МОДЕЛИРОВАНИЯ РТК МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ					Зал №1	Зал №1				
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ КОМПЛЕКСОВ С БЛА					Зал №2					
СЕКЦИЯ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ РТК ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ, В Т.Ч. ПРИ ВЗАИМОДЕЙСТВИИ С ТРАДИЦИОННЫМИ СРЕДСТВАМИ ВВСТ						Зал №2				
СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ РТК							Зал №1	Зал №1		
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК НАЗЕМНОГО БАЗИРОВАНИЯ							Зал №2			
СЕКЦИЯ МОЛОДЕЖНОЙ ШКОЛЫ-СЕМИНАРА								Зал №2		
СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ И СРЕДСТВ СВЯЗИ, НАВИГАЦИИ И НАВЕДЕНИЯ РТК									Зал №1	
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОБСУЖДЕНИЕ РЕШЕНИЯ КОНФЕРЕНЦИИ										Зал №1